Módulo lineal integrado KTH8

MTH8 · Módulo lineal integrado

Lea posicionamiento, carga y velocidad bajo las mismas condiciones de paso e instalación. Para movimiento vertical, incluya requisitos de sujeción y freno en la propuesta del eje.



MTH8 Ilustración de producto

Valores de selección

Paso del husillo de bolas (mm)	Velocidad máxima (mm/s)	Carga horizontal (kg)	Carga vertical (kg)	Empuje nominal (N)
5	250	50	15	683
10	500	30	8	341
20	1000	18	3	174
32	1600	9	-	85

Especificaciones revisadas · motor 200 W

Parámetro	Valor
Carrera máxima	1050 mm
Potencia del motor	200 W
Diámetro del husillo de bolas	16 mm
Potencia de salida (condición de tabla)	200 W
Ejemplo de pedido (referencia)	MTH8-L05-500-BC-F0-20-B-C4
Voladizo MP	320 N.m
Voladizo MR	630 N.m
Voladizo MY	320 N.m
Repetibilidad	±0.01 mm · Grado C
Repetibilidad	±0.008 mm · Grado P
Incremento de carrera	50 mm
Rango de carrera	50-1050 mm

Carrera sobre750mm requiere menor velocidad;

El guion de origen no es un cero ni una capacidad vertical documentada.

Los dibujos de instalación están en el atlas dimensional aparte.

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Referencia de ingeniería

Notas de aplicación

Referencia de instalación del motor: BC: exterior; BL: izquierda; BR: derecha; BM: inferior. Solo referencia de pedido de origen.

Referencia de pedido del sensor: C4:672/674 interruptor fotoeléctrico; E5:no suministrado. No se infiere correspondencia exterior/interior ni de dirección del motor.

Referencia original del código de precisión: Tabla principal C±0.01/P±0.008; código de pedido L±0.01/P±0.008. Las letras de código originales se conservan, no se fusionan.