# EDA50

ກະບອກໄຟຟ້າເຊີ່ໂວຄວາມແມ່ນຍຳສູງ ຮັບນ້ຳໜັກສູງ ຊະໂກສັ່ງເຮັດໄດ້ EDA50

## ຜະລິດຕະພັນ

ກະບອກໄຟຟ້າເຊີ່ໂວສຳລັບການເຄື່ອນທີ່ເສັ້ນຊື່ທີ່ມີການນຳໃນເຄື່ອງຫຼີສາຍຜະລິດ.

## ຂໍ້ມູນຈຳເພາະທາງເຕັກນິກ

| | |
|---|---|
| ເສັ້ນຜ່າສູນກາງພາຍໃນ | **phi40 mm** |
| ລົມດສະວິດ | ສະວິດແມ່ເຫຼັກ |
| ຄວາມໄວສູງສຸດທີ່ອະນຸຍາດ | **<=500 mm/s** |
| ແຮງຜັກດັນສຸງສຸດທີ່ອະນຸຍາດ | **<=1.5kN** |
| ມຸມຫມູນຂອງແກນລູກສູບ | **+/-0.3 deg** |
| ຄວາມຍາວຍືດໄດ້ | **<=360 mm** |



ຮູບຜະລິດຕະພັນ

## ການເລືອກ

ເລືອກແຮງຍູ້ ຊະໂກ ແລະຄວາມໄວເປັນດິວຕີ້ດຽວ. ຄ່າສູງສຸດໃນລາຍການບໍ່ໝາຍຄວາມວ່າຄ່າສູງສຸດອື່ນໃຊ້ພ້ອມກັນ. ຢື່ນຢັນລິດສະກຣູ ການຕິດຕັ້ງມໍເຕີ ການຫຼຸດຄວາມໄວ ແລະການເຊື່ອມຕໍ່ການໂຫຼດກ່ອນສັ່ງ.

## ພາລາມິເຕີພື້ນຖານ

(ໝາຍເຫດ: ແຮງຍູ້, ຊະໂກ ແລະຄວາມໄວຕ້ອງຮ່ວມກັບການໃຊ້ຈິງ ແລະຄ່າຂີດຈຳກັດສາມຢ່າງບໍ່ສາມາດໃຊ້ຮ່ວມກັນໄດ້.)

| ເສັ້ນຜ່າສູນກາງນອກ | ເສັ້ນຜ່າສູນກາງພາຍໃນ | ແຮງຜັກດັນສູງສຸດທີ່ອະນຸຍາດ | ຄວາມຍາວຍືດໄດ້ | ຄວາມໄວສູງສຸດທີ່ອະນຸຍາດ | ຄວາມໄວສູງສຸດທີ່ອະນຸຍາດ ມຸມໝຸນກ້ານລູກສູບ ສະວິດຈຳກັດ | ລົມດສະວິດ |
|---|---|---|---|---|---|---|
| 53x53 mm | phi40 mm | <=1.5KN | <=360 mm | <=500 mm/s | +/-0.3 deg | ສະວິດແມ່ເຫຼັກ |

## ຕົວເລືອກຂັບ ແລະມໍເຕີ

| ໄລຍະນຳຂອງສະກູບານ | ອັດຕາສ່ວນຄວາມໄວຂອງລໍ້ຊິງໂຄຣນັສ (ຂາເຂົ້າ: ຂາອອກ) | ອັດຕາສ່ວນຄວາມໄວຂອງລໍ້ຊິງໂຄຣນັສ (ຂາເຂົ້າ: ຂາອອກ) | ອັດຕາສ່ວນຄວາມໄວຂອງລໍ້ຊິງໂຄຣນັສ (ຂາເຂົ້າ: ຂາອອກ) | ຂໍ້ມູນຈຳເພາະມໍເຕີທີ່ຕິດຕັ້ງກົງໄດ້ | ຂໍ້ມູນຈຳເພາະມໍເຕີທີ່ຕິດຕັ້ງກົງໄດ້ | ຂໍ້ມູນຈຳເພາະມໍເຕີທີ່ຕິດຕັ້ງກົງໄດ້ | ເກຍຫຼຸດຄວາມໄວທີ່ສາມາດຈັບຄູ່ໄດ້ |
|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 05mm | 1:1 | 1.5:1 | 2:1 | 40A | 60A | 57B | NO |
| 10mm | 1:1 | 1.5:1 | 2:1 | 40A | 60A | 57B | NO |

# EDA50

ກະບອກໄຟຟ້າ

## ພາລາມິເຕີຂາບສະກຣູ

(ໝາຍເຫດ: ພາລາມິເຕີຂາບສະກຣູໃຊ້ໄດ້ກັບຊຸບໂອ <= 300mm. ສຳລັບຊຸບໂອຫຼາຍກວ່າ 300mm ກະລຸນາຢ່າກສາພະນັກງານວິຊາການ.)

| ຮຸ່ນສະກຣູຂາບ | ປະເພດ | ເສັ້ນຜ່າສູນກາງ | ໄລຍະນຳຂອງສະກຣູຂາບ | Ca (KN) | Coa (KN) | ຄວາມແຂງຕຶງຂອງສະກຣູຂາບ | ເສັ້ນຜ່າສູນກາງລູກຂາບ | ແຮງສະກຣູ | ອັດຕາສ່ວນຄວາມຊະລຸດ | ຊັ້ນຄວາມແມ່ນຍຳ | ຄວາມແມ່ນຍຳໃນການກັບຄືນຕຳແໜ່ງ |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| SFA1205-2.8 | ສະກຣູລູກປຶ້ນ | 12 mm | 05mm | 6.4 KN | 12.9 KN | 19Kgf/um | 2.5mm | 8K3 | 1:30 | C5/+/-0.01 | C7/+/-0.02 |
| SFA1210-2.8 | ສະກຣູລູກປຶ້ນ | 12 mm | 10mm | 6.2 KN | 12.6 KN | 19Kgf/um | 2.5mm | 8K3 | 1:30 | C5/+/-0.01 | C7/+/-0.02 |

## ພາລາມິເຕີລູກປຶ້ນ

| ຮຸ່ນລູກປຶ້ນ | Cr (KN) | Cor (KN) |
|---|---|---|
| ລູກປຶ້ນແຖວເດີ່ຍ 6200-2RS | 5.1 KN | 2.39 KN |

## ລໍ້ສາຍພານໄທມິ້ງ ແລະ ສາຍພານ

| ອັດຕາສ່ວນຄວາມໄວຂອງລໍ້ຊິ້ງໂຄຣນັສ | ຂໍ້ກຳນົດເກຍຂັບ | ຂໍ້ກຳນົດເກຍຖືກຂັບ | ຈຳນວນແຂ້ວຂອງເຟືອງຂັບ | ຈຳນວນແຂ້ວຂອງລໍ້ທີ່ຖືກຂັບ | ໄລຍະລະຫວ່າງຈຸດສູນກາງຂອງລໍ້ຊິ້ງໂຄຣນັສ | ເສັ້ນຮອບວົງຂອງສາຍພານຊິ້ງໂຄຣນັສ | ຄວາມກ້ວາງຂອງສາຍພານຊິ້ງໂຄຣນັສ |
|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 1:1 | 3M15T27 | 3M15T23 | 32 | 32 | 60mm | 216 | 15mm |
| 1.5:1 | 3M15T27 | 3M15T23 | 32 | 48 | 60mm | 240 | 15mm |
| 2:1 | 3M15T27 | 3M15T23 | 24 | 48 | 60mm | 231 | 15mm |

## ຕາຕະລາງຫຽບຂະໜາດ (mm)

| ປະເພດການເຊື່ອມຕໍ່ໂຫຼດ | phiA | phiB | phiC | C | D | E | F | H | G | M |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| ກະໜ້ານອກ | phi40 | phi25 | - | 30 | 50 | 3 | 10 | - | 22 | M16x1.5 |
| ກະໜ້າໃນ | phi40 | phi25 | - | 20 | 20 | 3 | - | - | 22 | M10 |
| ຕົວເຊື່ອມປະເພດ I | phi40 | phi25 | phi12 | - | 78 | 3 | 12 | 24 | 22 | - |
| ລູກປຶ້ນຕາປ່າ | phi40 | phi25 | phi12 | - | 53 | 3 | 16 | - | 22 | - |
| ຂໍ້ຕໍ່ Y | phi40 | phi25 | phi12 | - | 78 | 3 | 12 | 24 | 25.4 | - |


emmy@htrobot.com www.htrobot.com