HTROBOT

HTMKK

Guia de seleção em português

Componentes de movimento linear e automação multi-eixo, com apoio prático a partir de Tianjin.

Com sede em Tianjin, a HTROBOT trabalha com os clientes em movimento linear industrial e automação multi-eixo. A nossa gama reúne módulos lineares, guias, fusos de esferas, atuadores e mesas XYZ.

Modelos: MKK50; MKK60; MKK86

Ligamos o fornecimento de componentes a discussões de aplicação para equipamentos de posicionamento, transferência e multieixo.

HTMKK · MKK50

MKK50 · HTMKK

Leia posicionamento, carga e velocidade nas mesmas condições de passo e instalação. Para movimento vertical, inclua requisitos de retenção e travão na proposta do eixo.



MKK ilustração da série

Especificações revistas

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Largura do corpo	50 mm	
Carga dinâmica	2136 / 1813 N	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Carga dinâmica	2050 / 1863 N	Passo 6 mm; MKK5006
Passo	2 mm	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Passo	6 mm	Passo 6 mm; MKK5006
Momento de picada MP (A1/A2)	116 / 545 Nm	Passo 6 mm; MKK5006
Momento de picada MP (A1/A2)	116 / 545 Nm	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Momento MR (A1/A2)	116 / 545 Nm	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Momento MR (A1/A2)	116 / 545 Nm	Passo 6 mm; MKK5006
Momento MR (A1/A2)	116 / 545 Nm	Passo 6 mm; MKK5006

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Momento MR (A1/A2)	222 / 444 Nm	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Diâmetro externo do parafuso	8 mm	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Diâmetro externo do parafuso	8 mm	Passo 6 mm; MKK5006
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor A	8007 N	Passo 6 mm; MKK5006
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor A	8007 N	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Carga estática	3489 / 2910 N	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Carga estática	2913 / 2619 N	Passo 6 mm; MKK5006
Massa máxima da carga útil	31 kg	
Curso máximo	220	
Altura de secção H	26	
Momento de inércia de secção Ix	9600 mm^4	
Momento de inércia de secção Iy	134000 mm^4	

Uma unidade é impressa apenas onde a origem a indica.

HTMKK · MKK60

MKK60 · HTMKK

Leia posicionamento, carga e velocidade nas mesmas condições de passo e instalação. Para movimento vertical, inclua requisitos de retenção e travão na proposta do eixo.



MKK ilustração da série

Especificações revistas

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Largura do corpo	60 mm	
Carga dinâmica	3744 / 3377 N	Passo 5 mm; MKK6005
Carga dinâmica	2410 / 2107 N	Passo 10 mm; MKK6010
Passo	10 mm	Passo 10 mm; MKK6010
Passo	5 mm	Passo 5 mm; MKK6005

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Momento de picada MP (A1/A2)	72 / 367 Nm	Passo 5 mm; MKK6005
Momento MR (A1/A2)	152 / 760 Nm	Passo 5 mm; MKK6005
Momento MR (A1/A2)	419 / 838 Nm	Passo 5 mm; MKK6005
Momento MR (S1/S2)	241 / 482 Nm	Passo 5 mm; MKK6005
Diâmetro externo do parafuso	12 mm	Passo 10 mm; MKK6010
Diâmetro externo do parafuso	12 mm	Passo 5 mm; MKK6005
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor A	13230 N	Passo 5 mm; MKK6005
Capacidade de carga estática do cursor A	21462 N	Passo 5 mm; MKK6005
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor S	7173 N	Passo 5 mm; MKK6005
Capacidade de carga estática do cursor S	11574 N	Passo 5 mm; MKK6005
Carga estática	6243 / 5625 N	Passo 5 mm; MKK6005
Carga estática	3743 / 3234 N	Passo 10 mm; MKK6010
Massa máxima da carga útil	42 kg	
Curso máximo	500	
Exemplo de encomenda (referência)	MKK60 10 P E-400 E A2 E-F0 C S0 M	
Altura de secção H	33	
Momento de inércia de secção Ix	20560 mm^4	
Momento de inércia de secção Iy	280200 mm^4	

Uma unidade é impressa apenas onde a origem a indica.

HTMKK · MKK86

MKK86 · HTMKK

Leia posicionamento, carga e velocidade nas mesmas condições de passo e instalação. Para movimento vertical, inclua requisitos de retenção e travão na proposta do eixo.



MKK ilustração da série

Especificações revistas

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Largura do corpo	86 mm	

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Carga dinâmica	7144 / 6429 N	Passo 10 mm; MKK8610
Carga dinâmica	4645 / 4175 N	Passo 20 mm; MKK8620
Passo	10 mm	Passo 10 mm; MKK8610
Passo	20 mm	Passo 20 mm; MKK8620
Momento de picada MP (A1/A2)	228 / 1309 Nm	Passo 10 mm; MKK8610
Momento MR (A1/A2)	622 / 3050 Nm	Passo 10 mm; MKK8610
Momento MR (A1/A2)	1507 / 3014 Nm	Passo 10 mm; MKK8610
Momento MR (S1/S2)	847 / 1694 Nm	Passo 10 mm; MKK8610
Diâmetro externo do parafuso	16 mm	Passo 20 mm; MKK8620
Diâmetro externo do parafuso	16 mm	Passo 10 mm; MKK8610
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor A	31458 N	Passo 10 mm; MKK8610
Capacidade de carga estática do cursor A	50764 N	Passo 10 mm; MKK8610
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor S	21051 N	Passo 10 mm; MKK8610
Capacidade de carga estática do cursor S	29475 N	Passo 10 mm; MKK8610
Carga estática	7655 / 6889 N	Passo 20 mm; MKK8620
Carga estática	12642 / 11387 N	Passo 10 mm; MKK8610
Massa máxima da carga útil	95 kg	
Curso da vista geral		
Altura de secção H	46	
Momento de inércia de secção Ix	74450 mm^4	
Momento de inércia de secção Iy	1134000 mm^4	

Contacto

Comece por um produto ou uma aplicação. Use o rascunho de inquérito para recolher o que está a considerar, ou contacte-nos diretamente com os seus requisitos.

emmy@htrobot.com
www.htrobot.com
Tianjin, China (sede)