EDA115

Cilindro eléctrico servo de alta precisión y alta carga con carrera personalizable EDA115

PRODUCTO

Un cilindro eléctrico servo para movimiento lineal guiado en una máquina o línea de producción.

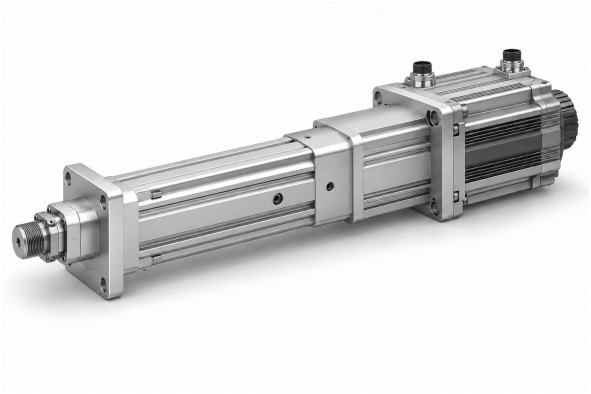

Ilustración de producto

Especificaciones técnicas

Interruptor de fin de carrera	**Interruptor magnético**
Velocidad máxima permitida	**<=250 mm/s**
Empuje máximo permitido	**<=50kN**
Ángulo de giro de la varilla del pistón	**+/-0.3 deg**
Longitud extensible	**<=2000mm**
Diámetro interno	**phi100mm**

Selección

Elija empuje, carrera y velocidad como un solo régimen. Un máximo de catálogo no implica que los demás máximos se apliquen a la vez. Confirme el paso del husillo, el montaje del motor, la reducción y la conexión de la carga antes de pedir.

Parámetros básicos

Nota: El empuje, la carrera y la velocidad deben combinarse con el uso real, y los tres valores límite no pueden emplearse a la vez.

Diámetro exterior	Diámetro interno	Empuje máximo permitido	Longitud extensible	Velocidad máxima permitida	Velocidad máxima permitida Ángulo de rotación del vástago Final de carrera	Interruptor de fin de carrera
112x112 mm	phi100mm	<=50KN	<=2000mm	<=250 mm/s	+/-0.3 deg	Interruptor magnético

OPCIONES DE ACCIONAMIENTO Y MOTOR

Avance del husillo de bolas	Relación de velocidad de la polea síncrona (entrada: salida)	Relación de velocidad de la polea síncrona (entrada: salida)	Relación de velocidad de la polea síncrona (entrada: salida)	Especificaciones de motor que se pueden instalar directamente	Especificaciones de motor que se pueden instalar directamente	Reductores que pueden combinarse	Reductores que pueden combinarse
05mm	1:1	1.5:1	2:1	13A	180A	115A	80A 100A , , 130A, 180A
10mm	1:1	1.5:1	2:1	13A	180A	115A	80A 100A , , 130A, 180A
20mm	1:1	1.5:1	2:1	13A	180A	142A	130A, 180A
40mm	1:1	1.5:1	2:1	13A	180A	142A	130A, 180A

Parámetros del husillo de bolas

Nota: Los parámetros del husillo de bolas se aplican a carreras <= 300mm. Para carreras mayores que 300mm, consulte a nuestro personal técnico.

Modelo del husillo de bolas	Tipo	Diámetro	Avance del husillo de bolas	Ca (KN)	Coa (KN)	Rigidez del husillo de bolas	Diámetro de bola	Eje del tornillo	Relación de esbeltez	Precisión de posicionamiento | nivel de precisión	Precisión de posicionamiento | nivel de precisión
SFNU4005-4	Husillo de bolas	40 mm	05mm	20.6 KN	78.3 KN	63Kgf/um	3.175mm	35K10	1:50	C5/+/-0.01	C7/+/-0.02

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

EDA115

Cilindros eléctricos

Parámetros del husillo de bolas (CONTINUACIÓN)

Modelo del husillo de bolas	Tipo	Diámetro	Avance del husillo de bolas	Ca (KN)	Coa (KN)	Rigidez del husillo de bolas	Diámetro de bola	Eje del tornillo	Relación de esbeltez	Precisión de posicionamiento | nivel de precisión	Precisión de posicionamiento | nivel de precisión
SFNU4010-4	Husillo de bolas	40 mm	10mm	52.9 KN	152 KN	73Kgf/um	6.35mm	35K10	1:50	C5/+/-0.01	C7/+/-0.02
SFA4020-2.8	Husillo de bolas	40 mm	20mm	38.8 KN	105 KN	54Kgf/um	6.35mm	35K10	1:50	C5/+/-0.01	C7/+/-0.02
SFA4040-1.8	Husillo de bolas	40 mm	40mm	25.3 KN	65 KN	34Kgf/um	6.35mm	35K10	1:50	C5/+/-0.01	C7/+/-0.02
SFA4040-1.8	Husillo de bolas	40 mm	40mm	37 KN	101.4 KN	52Kgf/um	6.35mm	35K10	1:50	C5/+/-0.01	C7/+/-0.02

Parámetros de los rodamientos

Modelo de rodamiento	Cr (KN)	Cor (KN)
Rodamiento de bolas de contacto angular 7009C/DT	24.4 KN	19.3 KN
Rodamiento axial de bolas plano 51309	80 KN	163 KN

Poleas sincronizadas y correa

Relación de velocidad de las poleas síncronas	Especificaciones del engranaje motriz	Especificaciones del engranaje conducido	Número de dientes del engranaje conductor	Número de dientes de la rueda conducida	Distancia entre centros de las poleas síncronas	Circunferencia de la correa síncrona	Anchura de la correa síncrona
1:1	8M50T59	8M50T59	40	40	176mm	672	50mm
1.5:1	8M50T59	8M50T59	30	45	176mm	656	50mm
2:1	8M50T59	8M50T59	30	60	176mm	720	50mm

Tabla de correspondencia de dimensiones (mm)

Tipo de conexión de carga	phiA	phiB	phiC	C	D	E	F	H	G	M
Rosca exterior	phi90	phi75	-	60	110	5	14	-	-	M40x1.5
Rosca interior	phi90	phi75	-	40	30	5	-	-	-	M24
Conector tipo I	phi90	phi75	phi35	-	215	5	35	55	-	-
Rodamiento de ojo	phi90	phi75	phi35	-	140	5	25	-	-	-
Articulación Y	phi90	phi75	phi35	-	215	5	35	73	70	-

emmy@htrobot.com www.htrobot.com