HTMKK · MKK86

MKK86 · HTMKK

Leia posicionamento, carga e velocidade nas mesmas condições de passo e instalação. Para movimento vertical, inclua requisitos de retenção e travão na proposta do eixo.



MKK ilustração da série

Especificações revistas

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Largura do corpo	86 mm	
Carga dinâmica	7144 / 6429 N	Passo 10 mm; MKK8610
Carga dinâmica	4645 / 4175 N	Passo 20 mm; MKK8620
Passo	10 mm	Passo 10 mm; MKK8610
Passo	20 mm	Passo 20 mm; MKK8620
Momento de picada MP (A1/A2)	228 / 1309 Nm	Passo 10 mm; MKK8610
Momento MR (A1/A2)	622 / 3050 Nm	Passo 10 mm; MKK8610
Momento MR (A1/A2)	1507 / 3014 Nm	Passo 10 mm; MKK8610
Momento MR (S1/S2)	847 / 1694 Nm	Passo 10 mm; MKK8610
Diâmetro externo do parafuso	16 mm	Passo 20 mm; MKK8620
Diâmetro externo do parafuso	16 mm	Passo 10 mm; MKK8610
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor A	31458 N	Passo 10 mm; MKK8610
Capacidade de carga estática do cursor A	50764 N	Passo 10 mm; MKK8610
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor S	21051 N	Passo 10 mm; MKK8610
Capacidade de carga estática do cursor S	29475 N	Passo 10 mm; MKK8610
Carga estática	7655 / 6889 N	Passo 20 mm; MKK8620
Carga estática	12642 / 11387 N	Passo 10 mm; MKK8610
Massa máxima da carga útil	95 kg	
Curso da vista geral		
Altura de secção H	46	
Momento de inércia de secção Ix	74450 mm^4	
Momento de inércia de secção Iy	1134000 mm^4	

Referência de engenharia

Os desenhos de instalação estão no atlas dimensional separado.

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Velocidade-máxima

Passo(mm)	Comprimento do carril L2(mm)	Precisão P	Geral C
10	340	740 mm/s	520 mm/s
10	440	740 mm/s	520 mm/s
10	540	740 mm/s	520 mm/s
10	640	740 mm/s	520 mm/s
10	740	740 mm/s	520 mm/s
10	940	610 mm/s	430 mm/s
20	340	1480 mm/s	1050 mm/s
20	440	1480 mm/s	1050 mm/s
20	540	1480 mm/s	1050 mm/s
20	640	1480 mm/s	1050 mm/s
20	740	1480 mm/s	1050 mm/s
20	940	1220 mm/s	870 mm/s

O comprimento do carril L2 é distinto do curso do carro; os valores de origem permanecem ligados ao respectivo comprimento de carril, passo e classe.

Classe de precisão

Comprimento do carril(mm)	Classe	Repetibilidade de posição	Precisão de posição	Paralelismo de percurso	Binário de arranque
340/440/540/640	P	±0.003 mm	0.025 mm	0.015 mm	15 N-cm
340/440/540/640	C	±0.01 mm	- mm	- mm	10 N-cm
740	P	±0.003 mm	0.030 mm	0.020 mm	17 N-cm
740	C	±0.01 mm	- mm	- mm	10 N-cm
940	P	±0.003 mm	0.040 mm	0.030 mm	25 N-cm
940	C	±0.01 mm	- mm	- mm	10 N-cm

A origem rotula explicitamente as unidades de posição mm e o binário de arranque N-cm. Um travessão é retido sem uma capacidade numérica.

Capacidades do fuso de esferas, MKK8610

Parâmetro/classe	Valor de origem atual
Diâmetro nominal do fuso	16 mm
Passo	10 mm
Capacidade dinâmica P do fuso de esferas	7144 N
Capacidade estática P do fuso de esferas	12642 N
Capacidade dinâmica C do fuso de esferas	6429 N
Capacidade estática C do fuso de esferas	11387 N

Capacidades da guia, MKK8610

Tipo de carro	Capacidade dinâmica	Capacidade estática
A	31458 N	50764 N
S	21051 N	29475 N

Momentos estáticos admissíveis, MKK8610

Carro	Momento de picada MP	Momento de guinada MY	Momento de rolagem MR
A1	622 N-m	622 N-m	1507 N-m
A2	3050 N-m	3050 N-m	3014 N-m
S1	228 N-m	228 N-m	847 N-m
S2	1309 N-m	1309 N-m	1694 N-m

Capacidades do fuso de esferas, MKK8620

Parâmetro/classe	Valor de origem atual
Diâmetro nominal do fuso	16 mm
Passo	20 mm
Capacidade dinâmica P do fuso de esferas	4645 N
Capacidade estática P do fuso de esferas	7655 N
Capacidade dinâmica C do fuso de esferas	4175 N
Capacidade estática C do fuso de esferas	6889 N

Capacidades da guia, MKK8620

Tipo de carro	Capacidade dinâmica	Capacidade estática
A	31458 N	50764 N
S	21051 N	29475 N

Momentos estáticos admissíveis, MKK8620

Carro	Momento de picada MP	Momento de guinada MY	Momento de rolagem MR
A1	622 N-m	622 N-m	1507 N-m
A2	3050 N-m	3050 N-m	3014 N-m
S1	228 N-m	228 N-m	847 N-m
S2	1309 N-m	1309 N-m	1694 N-m

Notas de aplicação

Referência de aplicação: A origem descreve um módulo linear modular de base de aço que integra fuso de esferas e guia linear para equipamentos de ambiente comum, com suporte de carga em quatro direções e um carril de secção em U.

Referência de instalação: A origem fornece montagem de motor HR/HL direita/esquerda,variantes de carro standard/leve e opções de cobertura/fole. Escolha cotas de montagem para essa variante exata.

Referência de lubrificação da origem: Orientação de massa de origem: repor após 100km de curso para velocidade não superior a 60m/min. Intervalo T=100×1000/(Ve×60)horas, Ve em m/min. Os esquemas de niple de massa de origem distinguem carros simples e duplos.

Referência de origem da vida nominal: Fórmulas de origem:guia L=((ft/fw)*(C/Pn))^3*50km;fuso/rolamento L=((1/fw)*(Ca/Pa,n))^3*10^6rev. Guia ft:A1/S1=1.0,A2/S2=0.81. fw:suave/sem impacto,V<15m/min:1.0-1.5;normal15<V<60:1.5-2.0;impacto/vibração,V>60:2.0-3.5. A vida nominal do módulo de origem toma o menor resultado guia/fuso.

Referência de encomenda do sensor: S0:apenas corpo de fim de curso; S1:SX671; S2:SX674; S3:GX-F12A; S4:GX-F12A-P; sem marca:nenhum.

Referência de encomenda: MKK tamanhos50/60/86; MKK86 passo de encomenda10/20mm,comprimento do corpo340/440/540/640/740/940mm; P:precisão/C:geral; A:padrão/S:carro ligeiro; quantidade1/2. E indica maquinagem especial; sem marca indica padrão. C:cobertura de alumínio/B:fole/sem marca:sem cobertura. M:motor acoplado/sem marca:sem motor.