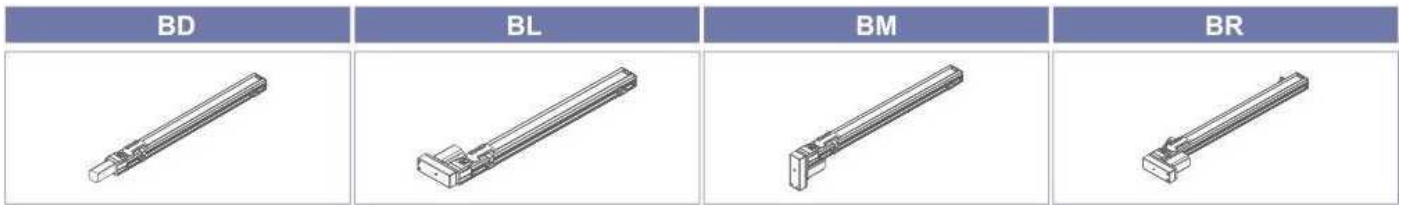
Интегрированный линейный модуль с ШВП · HTH5

KTH5 · Интегрированный линейный модуль с ШВП

Читайте позиционирование, нагрузку и скорость при тех же условиях шага и монтажа. Для вертикального движения включите требования удержания и тормоза в предложение оси.



KTH5 · иллюстрации монтажа двигателя

Проверенные спецификации

Параметр	Значение	Применимо к
Допустимый опрокидывающий момент MP	100 Nm	
Допустимый опрокидывающий момент MR	145 Nm	
Допустимый опрокидывающий момент MY	100 Nm	
Горизонтальная каталожная нагрузка	15 kg	Шаг 10 mm
Горизонтальная каталожная нагрузка	30 kg	Шаг 5 mm
Вертикальная каталожная нагрузка	5 kg	Шаг 10 mm
Вертикальная каталожная нагрузка	10 kg	Шаг 5 mm
Номинальное усилие	327 N	Шаг 5 mm
Номинальное усилие	163 N	Шаг 10 mm
Каталожная скорость (см. таблицу хода и скорости)	500 mm/s	Шаг 10 mm; Выше хода 600 mm возможен резонанс; для максимальной рабочей скорости используйте соответствующую таблицу ход/скорость.
Каталожная скорость (см. таблицу хода и скорости)	250 mm/s	Шаг 5 mm; Выше хода 600 mm возможен резонанс; для максимальной рабочей скорости используйте соответствующую таблицу ход/скорость.
Мощность двигателя	100 W	
Повторяемость позиционирования	±0.01 mm	
Наружный диаметр винта	012	
Интервал хода	50 mm	
Путь перемещения	100-800 mm	

Единица измерения печатается только там, где она указана в источнике.

Инженерная справка

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Пределы вылета, горизонтально

Напечатанные шаг/нагрузка	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 5kg	380 mm	260 mm	600 mm
Lerd10 · 10kg	258 mm	186 mm	370 mm
Lerd10 · 15kg	120 mm	80 mm	160 mm
Lerd05 · 10kg	420 mm	270 mm	650 mm
Lerd05 · 20kg	230 mm	170 mm	380 mm
Lerd05 · 30kg	110 mm	60 mm	150 mm

Исходные монтажно обусловленные расстояния(mm), отдельно от скорости и продаваемых конфигураций. Пропуски/тире и позиции исходных строк сохранены. Подстановки соседней оси или модели нет.

Пределы вылета, стена

Напечатанные шаг/нагрузка	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 5kg	600 mm	210 mm	153 mm
Lerd10 · 10kg	370 mm	140 mm	86 mm
Lerd10 · 15kg	250 mm	76 mm	66 mm
Lerd05 · 10kg	550 mm	310 mm	ISO mm
Lerd05 · 20kg	350 mm	132 mm	80 mm
Lerd05 · 30kg	100 mm	76 mm	60 mm

Исходные монтажно обусловленные расстояния(mm), отдельно от скорости и продаваемых конфигураций. Пропуски/тире и позиции исходных строк сохранены. Подстановки соседней оси или модели нет.

Нечисловые исходные глифы ISO/S3/S50 сохранены как видимые литералы; предполагаемые числовые значения требуют подтверждения.

Пределы вылета, вертикально

Напечатанные шаг/нагрузка	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 1kg	680 mm	260 mm	580 mm
Lerd10 · 3kg	458 mm	186 mm	458 mm
Lerd10 · 5kg	220 mm	110 mm	220 mm
Lerd05 · 6kg	380 mm	270 mm	380 mm
Lerd05 · 8kg	258 mm	170 mm	258 mm
Lerd05 · 10kg	100 mm	76 mm	100 mm

Исходные монтажно обусловленные расстояния(mm), отдельно от скорости и продаваемых конфигураций. Пропуски/тире и позиции исходных строк сохранены. Подстановки соседней оси или модели нет.

Ссылки по заказу, монтажу и применению

Объём	Текущая ссылка на источник
заказ	KTH5-L10-S100-BD-P100W-B. Поля примера:модель/шаг/ход/направление двигателя/марка-мощность/тормоз. BD:прямо;BL:слева;BR:справа;BM:снизу. M:Mitsubishi/Y:Yaskawa/P:Panasonic/T:Delta. Пример — исходная ссылка для заказа, а не идентификатор изделия.
монтаж	

Объём	Текущая ссылка на источник
применение	Компактный встраиваемый винтовой стол для чистых помещений со встроенным ползуном/посадочным местом, U-образным основанием и крышкой. Исходные применения:FPD, полупроводниковая/медицинская автоматизация, прецизионные измерительные приборы и оборудование автоматизации. Фактическая чистота и пригодность системы требуют подтверждения для применения.