一体型リニアモジュール KTH5

MTH5 · 一体型リニアモジュール

同じリードと取付条件で位置決め、負荷、速度を読んでください。垂直運動では保持とブレーキ要求を軸提案に含めてください。



MTH5 製品イラスト

選定値

ボールねじリード (mm)	最高速度 (mm/s)	水平荷重 (kg)	垂直荷重 (kg)	定格推力 (N)
5	250	30	10	341
10	500	15	5	170
20	1000	10	2.5	85

確認済み仕様 · 100 W モータ

パラメータ	値
ボールねじ仕様	12 mm
最高速度	1000 mm/s
最大ストローク	800 mm
モーター出力	100 W
ボールねじ径	12 mm
出力（表の条件）	100 W
発注例（参照）	MTH5-L05-500-BC-F0-10-B-C4
オーバーハング MP	105 N.m
オーバーハング MR	150 N.m
オーバーハング MY	105 N.m
繰返し位置決め精度	±0.01 mm · 等級 C
繰返し位置決め精度	±0.008 mm · 等級 P
ストローク増分	50 mm
ストローク範囲	50-800 mm

ストロークが600mmを超える場合は速度を下げてください；
取付図は別冊の寸法アトラスにあります。
emmy@htrobot.com　www.htrobot.com

技術参照

用途上の注意

モータ取付参照: BC:外側；BL:左；BR:右；BM:下。ソース発注参照のみ。

センサ発注参照: C4:672/674 光電スイッチ；E5:供給なし。外側/ 内側やモータ取付方向の対応は推定しません。

元の精度コード参照: 主表 C±0.01/P±0.008；発注コード L±0.01/P±0.008。元の記号文字は保持し、統合しません。