ໂມດູນສາຍຊື່ຮອມ KTH12

MTH12 · ໂມດູນສາຍຊື່ຮອມ

ອ່ານການຈັດຕຳແໜ່ງ ການໂຫຼດ ແລະຄວາມໄວພາຍໃຕ້ລົດ ແລະເງື່ອນໄຂຕົດຕັ້ງດຽວກັນ. ສຳລັບການເຄື່ອນແນວຕັ້ງ, ລວມຄວາມຕ້ອງການຍົດ ແລະ ເບຣກໃນຂໍ້ສະເໜີແທນ.



MTH12 ຮູບຜະລິດຕະພັນ

ຄ່າການເລືອກ

ລົດຂານສະກຣູ (mm)	ຄວາມໄວສູງສຸດ (mm/s)	ນ້ຳໜັກບັນທຸກແນວນອນ (kg)	ນ້ຳໜັກບັນທຸກແນວຕັ້ງ (kg)	ແຮງຍູ້ກົນດ (N)
5	250	110	33	1388
10	500	88	22	694
20	1000	40	10	347
32	1600	30	8	218

ຂໍ້ກຳນົດທົ່ວໄປ · ມໍເຕີ 400 W

ພາລາມິເຕີ	ຄ່າ
ໄລຍະຊັກສູງສຸດ	1050 mm
ກຳລັງມໍເຕີ	400 W
ເສັ້ນຜ່າສູນກາງສະກູບານ	16 mm
ກຳລັງອອກ (ເງື່ອນໄຂຕາຕະລາງ)	400 W
ຕົວຢ່າງການສັ່ງ (ອ້າງອີງ)	MTH12-L05-500-BC-F0-40-B-C4
ການຍົກອອກ MP	606 N.m
ການຍົກອອກ MR	606 N.m
ການຍົກອອກ MY	1168 N.m
ຄວາມສາມາດເຮັດຊ້ຳ	±0.01 mm · ຊັ້ນ C
ຄວາມສາມາດເຮັດຊ້ຳ	±0.008 mm · ຊັ້ນ P
ຂັ້ນຊະໂກ	50 mm
ຂອບເຂດໄລຍະຊັກ	50-1250 mm

ເອກະສານອ້າງອີງວິສະວະກໍາ

ຊະໂກເກີນ800mm ຕ້ອງຫຼຸດຄວາມໄວ;

ຂໍ້ຂັດແຍ່ງແຫຼ່ງ Main1250mm/ordering1050mm ຖືກເກັບ.

ແຜນຕິດຕັ້ງຢູ່ໃນຢີ້ມຂະໜາດແຍກ.

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

ໝາຍເຫດການນໍາໃຊ້

ເອກະສານອ້າງອີງການຕິດຕັ້ງມໍເຕີ: BC:ນອກ; BL:ຊ້າຍ; BR:ຂວາ; BM:ລຸ່ມ. ອ້າງອີງການສັ່ງຈາກແຫຼ່ງເທົ່ານັ້ນ.

ເອກະສານອ້າງອີງການສັ່ງເຊັນເຊີ: C4:ສະວິດໂຟໂຕອີເລັກ 672/674; E5:ບໍ່ສະໜອງ. ບໍ່ສະຫຼຸບການຈັບຄູ່ນອກ/ໃນ ຫຼືທິດຕິດຕັ້ງມໍເຕີ.

ເອກະສານອ້າງອີງລະຫັດຄວາມແມ່ນຍໍາເດີມ: ຕາຕະລາງຫຼັກ C±0.01/P±0.008; ລະຫັດສັ່ງ L±0.01/P±0.008. ຕົວອັກສອນລະຫັດເດີມຖືກເກັບ ບໍ່ຖືກລວມ.

ຂໍ້ຂັດແຍ່ງຊະໂກແຫຼ່ງ: ຕາຕະລາງຫຼັກ ແລະພາບລວມ:50-1250mm; ຖັນສັ່ງ:50-1050mm. ຢືນຢັນຂີດຈໍາກັດ 1050/1250 ທີ່ຂັດກັນສໍາລັບຊະໂກເກີນ 1050; ຢ່າປ່ຽນແຫຼ່ງໃດໆຢ່າງງຽບ.