HTMKK · MKK60

MKK60 · HTMKK

Leia posicionamento, carga e velocidade nas mesmas condições de passo e instalação. Para movimento vertical, inclua requisitos de retenção e travão na proposta do eixo.



MKK ilustração da série

Especificações revistas

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Largura do corpo	60 mm	
Carga dinâmica	3744 / 3377 N	Passo 5 mm; MKK6005
Carga dinâmica	2410 / 2107 N	Passo 10 mm; MKK6010
Passo	10 mm	Passo 10 mm; MKK6010
Passo	5 mm	Passo 5 mm; MKK6005
Momento de picada MP (A1/A2)	72 / 367 Nm	Passo 5 mm; MKK6005
Momento MR (A1/A2)	152 / 760 Nm	Passo 5 mm; MKK6005
Momento MR (A1/A2)	419 / 838 Nm	Passo 5 mm; MKK6005
Momento MR (S1/S2)	241 / 482 Nm	Passo 5 mm; MKK6005
Diâmetro externo do parafuso	12 mm	Passo 10 mm; MKK6010
Diâmetro externo do parafuso	12 mm	Passo 5 mm; MKK6005
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor A	13230 N	Passo 5 mm; MKK6005
Capacidade de carga estática do cursor A	21462 N	Passo 5 mm; MKK6005
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor S	7173 N	Passo 5 mm; MKK6005
Capacidade de carga estática do cursor S	11574 N	Passo 5 mm; MKK6005
Carga estática	6243 / 5625 N	Passo 5 mm; MKK6005
Carga estática	3743 / 3234 N	Passo 10 mm; MKK6010
Massa máxima da carga útil	42 kg	
Curso máximo	500	
Exemplo de encomenda (referência)	MKK60 10 P E-400 E A2 E-F0 C S0 M	
Altura de secção H	33	
Momento de inércia de secção Ix	20560 mm^4	

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Momento de inércia de secção Iy	280200 mm^4	

Uma unidade é impressa apenas onde a origem a indica.

Os desenhos de instalação estão no atlas dimensional separado.

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Referência de engenharia

Velocidade-máxima

Passo(mm)	Comprimento do carril L2(mm)	Precisão P	Geral C
5	150	550 mm/s	390 mm/s
5	200	550 mm/s	390 mm/s
5	300	550 mm/s	390 mm/s
5	400	550 mm/s	390 mm/s
5	500	550 mm/s	390 mm/s
5	600	340 mm/s	340 mm/s
10	150	1100 mm/s	790 mm/s
10	200	1100 mm/s	790 mm/s
10	300	1100 mm/s	790 mm/s
10	400	1100 mm/s	790 mm/s
10	500	1100 mm/s	790 mm/s
10	600	670 mm/s	670 mm/s

O comprimento do carril L2 é distinto do curso do carro; os valores de origem permanecem ligados ao respectivo comprimento de carril, passo e classe.

Classe de precisão

Comprimento do carril(mm)	Classe	Repetibilidade de posição	Precisão de posição	Paralelismo de percurso	Binário de arranque
150/200/300/400	P	±0.003 mm	0.020 mm	0.010 mm	15 N-cm
150/200/300/400	C	±0.01 mm	- mm	- mm	7 N-cm
500/600	P	±0.003 mm	0.025 mm	0.015 mm	15 N-cm
500/600	C	±0.01 mm	- mm	- mm	7 N-cm

A origem rotula explicitamente as unidades de posição mm e o binário de arranque N-cm. Um travessão é retido sem uma capacidade numérica.

Capacidades do fuso de esferas, MKK6005

Parâmetro/classe	Valor de origem atual
Diâmetro nominal do fuso	12 mm
Passo	5 mm
Capacidade dinâmica P do fuso de esferas	3744 N
Capacidade estática P do fuso de esferas	6243 N
Capacidade dinâmica C do fuso de esferas	3377 N
Capacidade estática C do fuso de esferas	5625 N

Capacidades da guia, MKK6005

Tipo de carro	Capacidade dinâmica	Capacidade estática
A	13230 N	21462 N
S	7173 N	11574 N

Momentos estáticos admissíveis, MKK6005

Carro	Momento de picada MP	Momento de guinada MY	Momento de rolagem MR
A1	152 N-m	152 N-m	419 N-m
A2	760 N-m	760 N-m	838 N-m
S1	72 N-m	72 N-m	241 N-m
S2	367 N-m	367 N-m	482 N-m

Capacidades do fuso de esferas, MKK6010

Parâmetro/classe	Valor de origem atual
Diâmetro nominal do fuso	12 mm
Passo	10 mm
Capacidade dinâmica P do fuso de esferas	2410 N
Capacidade estática P do fuso de esferas	3743 N
Capacidade dinâmica C do fuso de esferas	2107 N
Capacidade estática C do fuso de esferas	3234 N

Capacidades da guia, MKK6010

Tipo de carro	Capacidade dinâmica	Capacidade estática
A	13230 N	21462 N
S	7173 N	11574 N

Momentos estáticos admissíveis, MKK6010

Carro	Momento de picada MP	Momento de guinada MY	Momento de rolagem MR
A1	152 N-m	152 N-m	419 N-m
A2	760 N-m	760 N-m	838 N-m
S1	72 N-m	72 N-m	241 N-m
S2	367 N-m	367 N-m	482 N-m

Notas de aplicação

Referência de aplicação: A origem descreve um módulo linear modular de base de aço que integra fuso de esferas e guia linear para equipamentos de ambiente comum, com suporte de carga em quatro direções e um carril de secção em U.

Referência de instalação: A origem fornece montagem de motor HR/HL direita/esquerda,variantes de carro standard/leve e opções de cobertura/fole. Escolha cotas de montagem para essa variante exata.

Referência de lubrificação da origem: Orientação de massa de origem: repor após 100km de curso para velocidade não superior a 60m/min. Intervalo T=100×1000/(Ve×60)horas, Ve em m/min. Os esquemas de niple de massa de origem distinguem carros simples e duplos.

Referência de origem da vida nominal: Fórmulas de origem:guia L=((ft/fw)*(C/Pn))^3*50km;fuso/rolamento L=((1/fw)*(Ca/Pa,n))^3*10^6rev. Guia ft:A1/S1=1.0,A2/S2=0.81. fw:suave/sem impacto,V<15m/min:1.0-1.5;normal15<V<60:1.5-2.0;impacto/vibração,V>60:2.0-3.5. A vida nominal do módulo de origem toma o menor resultado guia/fuso.

Referência de encomenda do sensor: S0:apenas corpo de fim de curso; S1:SX671; S2:SX674; S3:GX-F12A; S4:GX-F12A-P; sem marca:nenhum.

Referência de encomenda: MKK tamanhos50/60/86; MKK60 passo de encomenda5/10mm,comprimento do corpo150/200/300/400/500/600mm; P:precisão/C:geral; A:padrão/S:carro ligeiro; quantidade1/2. E indica maquinagem especial; sem marca indica padrão. C:cobertura de alumínio/B:fole/sem marca:sem cobertura. M:motor acoplado/sem marca:sem motor.