HTROBOT

Módulo lineal integrado de husillo de bolas

Guía de selección en español

Componentes de movimiento lineal y automatización multieje, con apoyo práctico desde Tianjin.

Con sede en Tianjin, HTROBOT colabora con los clientes en movimiento lineal industrial y automatización multieje. Nuestra gama reúne módulos lineales, guías, husillos de bolas, actuadores y mesas XYZ.

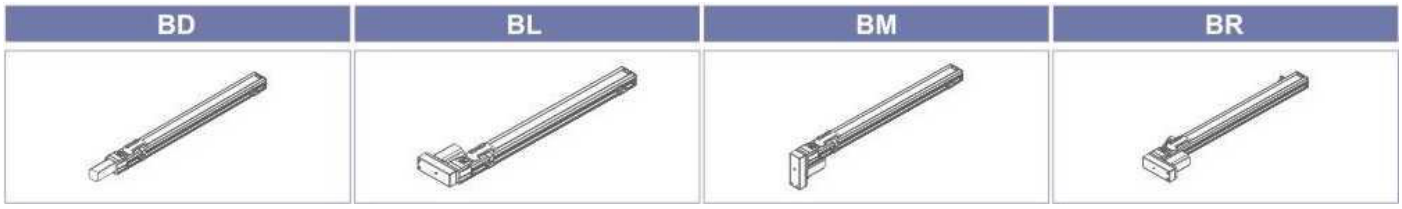
Modelos: KTH5; KTH8; KTH12

Conectamos el suministro de componentes con conversaciones de aplicación para equipos de posicionamiento, transferencia y multieje.

Módulo lineal integrado de husillo de bolas · HTH5

KTH5 · Módulo lineal integrado de husillo de bolas

Lea posicionamiento, carga y velocidad bajo las mismas condiciones de paso e instalación. Para movimiento vertical, incluya requisitos de sujeción y freno en la propuesta del eje.



KTH5 · ilustraciones de montaje del motor

Especificaciones revisadas

Parámetro	Valor	Se aplica a
Momento en voladizo admisible MP	100 Nm	
Momento en voladizo admisible MR	145 Nm	
Momento en voladizo admisible MY	100 Nm	
Carga horizontal del catálogo	15 kg	Paso 10 mm
Carga horizontal del catálogo	30 kg	Paso 5 mm
Carga vertical del catálogo	5 kg	Paso 10 mm
Carga vertical del catálogo	10 kg	Paso 5 mm
Empuje nominal	327 N	Paso 5 mm
Empuje nominal	163 N	Paso 10 mm
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	500 mm/s	Paso 10 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.

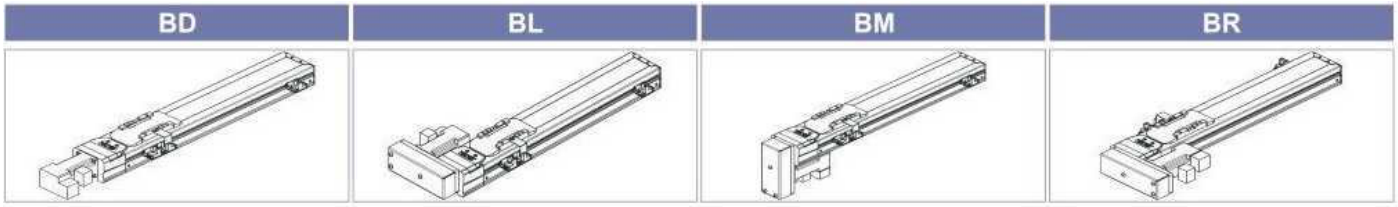
Parámetro	Valor	Se aplica a
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	250 mm/s	Paso 5 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Potencia del motor	100 W	
Repetibilidad	±0.01 mm	
Diámetro exterior del tornillo	012	
Intervalo de carrera	50 mm	
Distancia de desplazamiento	100-800 mm	

Una unidad se imprime solo donde la fuente la indica.

Módulo lineal integrado de husillo de bolas · HTH8

KTH8 · Módulo lineal integrado de husillo de bolas

Lea posicionamiento, carga y velocidad bajo las mismas condiciones de paso e instalación. Para movimiento vertical, incluya requisitos de sujeción y freno en la propuesta del eje.



KTH8 · ilustraciones de montaje del motor

Especificaciones revisadas

Parámetro	Valor	Se aplica a
Momento en voladizo admisible MP	320 Nm	
Momento en voladizo admisible MR	630 Nm	
Momento en voladizo admisible MY	320 Nm	
Carga horizontal del catálogo	50 kg	Paso 5 mm
Carga horizontal del catálogo	30 kg	Paso 10 mm
Carga horizontal del catálogo	15 kg	Paso 20 mm
Carga vertical del catálogo	15 kg	Paso 5 mm
Carga vertical del catálogo	6 kg	Paso 20 mm
Carga vertical del catálogo	8 kg	Paso 10 mm
Empuje nominal	340 N	Paso 10 mm
Empuje nominal	176 N	Paso 20 mm

Parámetro	Valor	Se aplica a
Empuje nominal	685 N	Paso 5 mm
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	1000 mm/s	Paso 20 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	500 mm/s	Paso 10 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	250 mm/s	Paso 5 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Potencia del motor	200 W	
Repetibilidad	±0.01 mm	
Diámetro exterior del tornillo	016	
Intervalo de carrera	50 mm	
Distancia de desplazamiento	100-1050 mm	

Una unidad se imprime solo donde la fuente la indica.

Módulo lineal integrado de husillo de bolas · HTH12

KTH12 · Módulo lineal integrado de husillo de bolas

Lea posicionamiento, carga y velocidad bajo las mismas condiciones de paso e instalación. Para movimiento vertical, incluya requisitos de sujeción y freno en la propuesta del eje.

BD	BL	BM	BR
			

KTH12 · ilustraciones de montaje del motor

Especificaciones revisadas

Parámetro	Valor	Se aplica a
Momento en voladizo admisible MP	606 Nm	
Momento en voladizo admisible MR	1168 Nm	

Parámetro	Valor	Se aplica a
Momento en voladizo admisible MY	606 Nm	
Carga horizontal del catálogo	30 kg	Paso 32 mm
Carga horizontal del catálogo	40 kg	Paso 20 mm
Carga horizontal del catálogo	110 kg	Paso 5 mm
Carga horizontal del catálogo	88 kg	Paso 10 mm
Carga vertical del catálogo	33 kg	Paso 5 mm
Carga vertical del catálogo	10 kg	Paso 20 mm
Carga vertical del catálogo	11 kg	Paso 10 mm
Carga vertical del catálogo	8 kg	Paso 32 mm
Empuje nominal	480 N	Paso 10 mm
Empuje nominal	200 N	Paso 32 mm
Empuje nominal	240 N	Paso 20 mm
Empuje nominal	954 N	Paso 5 mm
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	1600 mm/s	Paso 32 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	1000 mm/s	Paso 20 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	250 mm/s	Paso 5 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	500 mm/s	Paso 10 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Potencia del motor	400 W	
Repetibilidad	±0.01 mm	
Diámetro exterior del tornillo	016	
Intervalo de carrera	50 mm	
Distancia de desplazamiento	100-1250 mm	

Una unidad se imprime solo donde la fuente la indica.

Contacto

Empiece por un producto o una aplicación. Use el borrador de consulta para recoger lo que está considerando, o contáctenos directamente con sus requisitos.

emmy@htrobot.com
www.htrobot.com
Tianjin, China (sede)