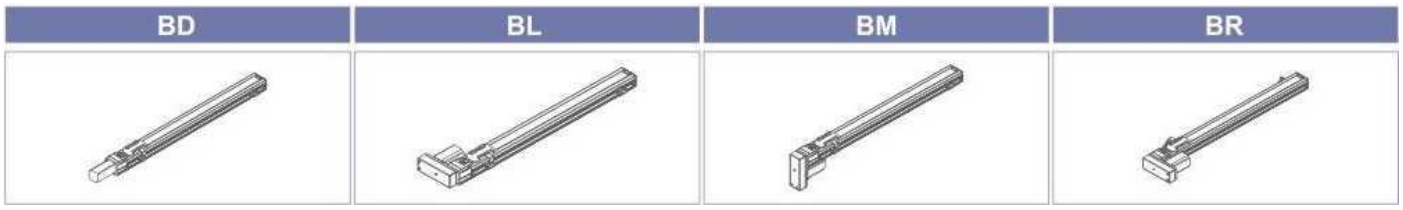
Module linéaire intégré à vis à billes · HTH5

KTH5 · Module linéaire intégré à vis à billes

Lire positionnement, charge et vitesse dans les mêmes conditions de pas et d'installation. Pour un mouvement vertical, inclure les exigences de maintien et de frein dans la proposition d'axe.



KTH5 · illustrations de montage moteur

Spécifications examinées

Paramètre	Valeur	S'applique à
Moment de porte-à-faux admissible MP	100 Nm	
Moment de porte-à-faux admissible MR	145 Nm	
Moment de porte-à-faux admissible MY	100 Nm	
Charge horizontale du catalogue	15 kg	Pas 10 mm
Charge horizontale du catalogue	30 kg	Pas 5 mm
Charge verticale du catalogue	5 kg	Pas 10 mm
Charge verticale du catalogue	10 kg	Pas 5 mm
Poussée nominale	327 N	Pas 5 mm
Poussée nominale	163 N	Pas 10 mm
Vitesse du catalogue (voir le tableau course/vitesse)	500 mm/s	Pas 10 mm ; une résonance peut survenir au-dessus de 600 mm de course ; utiliser le tableau course/vitesse correspondant pour la vitesse maximale de fonctionnement.
Vitesse du catalogue (voir le tableau course/vitesse)	250 mm/s	Pas 5 mm ; une résonance peut survenir au-dessus de 600 mm de course ; utiliser le tableau course/vitesse correspondant pour la vitesse maximale de fonctionnement.
Puissance du moteur	100 W	
Répétabilité	±0.01 mm	
Diamètre extérieur de la vis	012	
Intervalle de course	50 mm	
Distance de déplacement	100-800 mm	

Une unité n'est imprimée que là où la source en indique une.

Référence d’ingénierie

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Limites de porte-à-faux, horizontal

Pas/charge imprimés	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 5kg	380 mm	260 mm	600 mm
Lerd10 · 10kg	258 mm	186 mm	370 mm
Lerd10 · 15kg	120 mm	80 mm	160 mm
Lerd05 · 10kg	420 mm	270 mm	650 mm
Lerd05 · 20kg	230 mm	170 mm	380 mm
Lerd05 · 30kg	110 mm	60 mm	150 mm

Distances d’origine conditionnées par l’installation(mm), distinctes de la vitesse et des configurations vendables. Les vides/tirets et les positions de ligne source sont conservés. Pas de substitution d’axe voisin ni de modèle.

Limites de porte-à-faux, paroi

Pas/charge imprimés	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 5kg	600 mm	210 mm	153 mm
Lerd10 · 10kg	370 mm	140 mm	86 mm
Lerd10 · 15kg	250 mm	76 mm	66 mm
Lerd05 · 10kg	550 mm	310 mm	ISO mm
Lerd05 · 20kg	350 mm	132 mm	80 mm
Lerd05 · 30kg	100 mm	76 mm	60 mm

Distances d’origine conditionnées par l’installation(mm), distinctes de la vitesse et des configurations vendables. Les vides/tirets et les positions de ligne source sont conservés. Pas de substitution d’axe voisin ni de modèle.

Les glyphes non numériques source ISO/S3/S50 sont conservés comme littéraux visibles ; les valeurs numériques visées exigent confirmation.

Limites de porte-à-faux, vertical

Pas/charge imprimés	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 1kg	680 mm	260 mm	580 mm
Lerd10 · 3kg	458 mm	186 mm	458 mm
Lerd10 · 5kg	220 mm	110 mm	220 mm
Lerd05 · 6kg	380 mm	270 mm	380 mm
Lerd05 · 8kg	258 mm	170 mm	258 mm
Lerd05 · 10kg	100 mm	76 mm	100 mm

Distances d’origine conditionnées par l’installation(mm), distinctes de la vitesse et des configurations vendables. Les vides/tirets et les positions de ligne source sont conservés. Pas de substitution d’axe voisin ni de modèle.

Références de commande, d’installation et d’application

Périmètre	Référence source actuelle
commande	KTH5-L10-S100-BD-P100W-B. Champs d’exemple:modèle/pas/course/direction moteur/marque-puissance/frein. BD:direct ;BL:gauche ;BR:droite ;BM:inférieur. M:Mitsubishi/Y:Yaskawa/P:Panasonic/T:Delta. L’exemple est une référence de commande source, non une identité produit.
montage	

Périmètre	Référence source actuelle
emploi	Glissière compacte à vis encastrée orientée salle blanche, avec patin/siège intégré, base en U et capot. Applications source :FPD, automatisation semi-conducteurs/médicale, instruments de mesure de précision et équipements d'automatisation. La propreté réelle et l'aptitude du système nécessitent une confirmation d'application.