HTROBOT

Module linéaire intégré à vis à billes

Guide de sélection français

Composants de mouvement linéaire et automatisation multi-axes, avec un soutien pratique depuis Tianjin.

Basée à Tianjin, HTROBOT travaille avec ses clients sur le mouvement linéaire industriel et l'automatisation multi-axes. Notre gamme rassemble modules linéaires, guidages, vis à billes, actionneurs et tables XYZ.

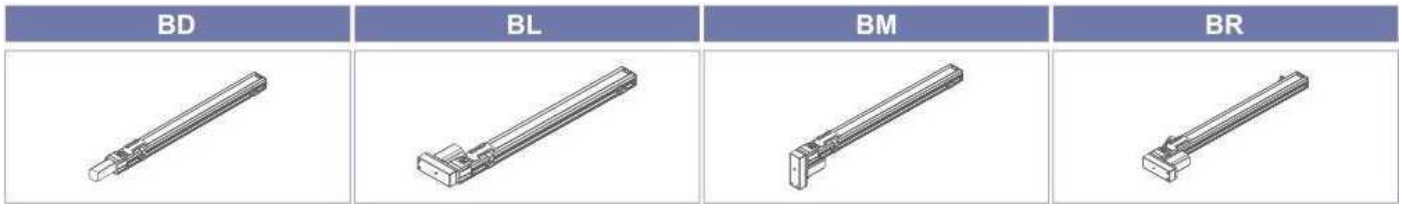
Modèles: KTH5; KTH8; KTH12

Nous relions la fourniture de composants aux discussions d'application pour équipements de positionnement, transfert et multi-axes.

Module linéaire intégré à vis à billes · HTH5

KTH5 · Module linéaire intégré à vis à billes

Lire positionnement, charge et vitesse dans les mêmes conditions de pas et d'installation. Pour un mouvement vertical, inclure les exigences de maintien et de frein dans la proposition d'axe.



KTH5 · illustrations de montage moteur

Spécifications examinées

Paramètre	Valeur	S'applique à
Moment de porte-à-faux admissible MP	100 Nm	
Moment de porte-à-faux admissible MR	145 Nm	
Moment de porte-à-faux admissible MY	100 Nm	
Charge horizontale du catalogue	15 kg	Pas 10 mm
Charge horizontale du catalogue	30 kg	Pas 5 mm
Charge verticale du catalogue	5 kg	Pas 10 mm
Charge verticale du catalogue	10 kg	Pas 5 mm
Poussée nominale	327 N	Pas 5 mm
Poussée nominale	163 N	Pas 10 mm
Vitesse du catalogue (voir le tableau course/vitesse)	500 mm/s	Pas 10 mm ; une résonance peut survenir au-dessus de 600 mm de course ; utiliser le tableau course/vitesse correspondant pour la vitesse maximale de fonctionnement.

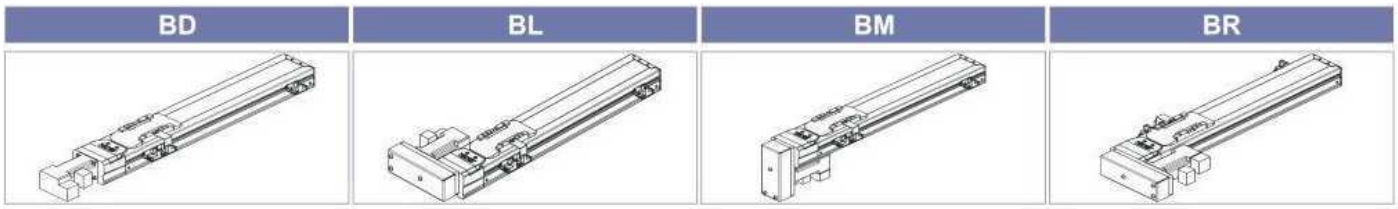
Paramètre	Valeur	S’applique à
Vitesse du catalogue (voir le tableau course/vitesse)	250 mm/s	Pas 5 mm ; une résonance peut survenir au-dessus de 600 mm de course ; utiliser le tableau course/vitesse correspondant pour la vitesse maximale de fonctionnement.
Puissance du moteur	100 W	
Répétabilité	±0.01 mm	
Diamètre extérieur de la vis	012	
Intervalle de course	50 mm	
Distance de déplacement	100-800 mm	

Une unité n’est imprimée que là où la source en indique une.

Module linéaire intégré à vis à billes · HTH8

KTH8 · Module linéaire intégré à vis à billes

Lire positionnement, charge et vitesse dans les mêmes conditions de pas et d’installation. Pour un mouvement vertical, inclure les exigences de maintien et de frein dans la proposition d’axe.



KTH8 · illustrations de montage moteur

Spécifications examinées

Paramètre	Valeur	S’applique à
Moment de porte-à-faux admissible MP	320 Nm	
Moment de porte-à-faux admissible MR	630 Nm	
Moment de porte-à-faux admissible MY	320 Nm	
Charge horizontale du catalogue	50 kg	Pas 5 mm
Charge horizontale du catalogue	30 kg	Pas 10 mm
Charge horizontale du catalogue	15 kg	Pas 20 mm
Charge verticale du catalogue	15 kg	Pas 5 mm
Charge verticale du catalogue	6 kg	Pas 20 mm
Charge verticale du catalogue	8 kg	Pas 10 mm
Poussée nominale	340 N	Pas 10 mm
Poussée nominale	176 N	Pas 20 mm

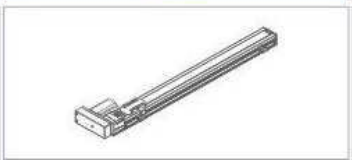
Paramètre	Valeur	S’applique à
Poussée nominale	685 N	Pas 5 mm
Vitesse du catalogue (voir le tableau course/vitesse)	1000 mm/s	Pas 20 mm ; une résonance peut survenir au-dessus de 600 mm de course ; utiliser le tableau course/vitesse correspondant pour la vitesse maximale de fonctionnement.
Vitesse du catalogue (voir le tableau course/vitesse)	500 mm/s	Pas 10 mm ; une résonance peut survenir au-dessus de 600 mm de course ; utiliser le tableau course/vitesse correspondant pour la vitesse maximale de fonctionnement.
Vitesse du catalogue (voir le tableau course/vitesse)	250 mm/s	Pas 5 mm ; une résonance peut survenir au-dessus de 600 mm de course ; utiliser le tableau course/vitesse correspondant pour la vitesse maximale de fonctionnement.
Puissance du moteur	200 W	
Répétabilité	±0.01 mm	
Diamètre extérieur de la vis	016	
Intervalle de course	50 mm	
Distance de déplacement	100-1050 mm	

Une unité n’est imprimée que là où la source en indique une.

Module linéaire intégré à vis à billes · HTH12

KTH12 · Module linéaire intégré à vis à billes

Lire positionnement, charge et vitesse dans les mêmes conditions de pas et d’installation. Pour un mouvement vertical, inclure les exigences de maintien et de frein dans la proposition d’axe.

BD	BL	BM	BR
			

KTH12 · illustrations de montage moteur

Spécifications examinées

Paramètre	Valeur	S’applique à
Moment de porte-à-faux admissible MP	606 Nm	
Moment de porte-à-faux admissible MR	1168 Nm	

Paramètre	Valeur	S’applique à
Moment de porte-à-faux admissible MY	606 Nm	
Charge horizontale du catalogue	30 kg	Pas 32 mm
Charge horizontale du catalogue	40 kg	Pas 20 mm
Charge horizontale du catalogue	110 kg	Pas 5 mm
Charge horizontale du catalogue	88 kg	Pas 10 mm
Charge verticale du catalogue	33 kg	Pas 5 mm
Charge verticale du catalogue	10 kg	Pas 20 mm
Charge verticale du catalogue	11 kg	Pas 10 mm
Charge verticale du catalogue	8 kg	Pas 32 mm
Poussée nominale	480 N	Pas 10 mm
Poussée nominale	200 N	Pas 32 mm
Poussée nominale	240 N	Pas 20 mm
Poussée nominale	954 N	Pas 5 mm
Vitesse du catalogue (voir le tableau course/vitesse)	1600 mm/s	Pas 32 mm ; une résonance peut survenir au-dessus de 600 mm de course ; utiliser le tableau course/vitesse correspondant pour la vitesse maximale de fonctionnement.
Vitesse du catalogue (voir le tableau course/vitesse)	1000 mm/s	Pas 20 mm ; une résonance peut survenir au-dessus de 600 mm de course ; utiliser le tableau course/vitesse correspondant pour la vitesse maximale de fonctionnement.
Vitesse du catalogue (voir le tableau course/vitesse)	250 mm/s	Pas 5 mm ; une résonance peut survenir au-dessus de 600 mm de course ; utiliser le tableau course/vitesse correspondant pour la vitesse maximale de fonctionnement.
Vitesse du catalogue (voir le tableau course/vitesse)	500 mm/s	Pas 10 mm ; une résonance peut survenir au-dessus de 600 mm de course ; utiliser le tableau course/vitesse correspondant pour la vitesse maximale de fonctionnement.
Puissance du moteur	400 W	
Répétabilité	±0.01 mm	
Diamètre extérieur de la vis	016	
Intervalle de course	50 mm	
Distance de déplacement	100-1250 mm	

Une unité n’est imprimée que là où la source en indique une.

Contact

Commencez par un produit ou une application. Utilisez le brouillon de demande pour rassembler ce que vous envisagez, ou contactez-nous directement avec vos exigences.

emmy@htrobot.com
www.htrobot.com
Tianjin, Chine