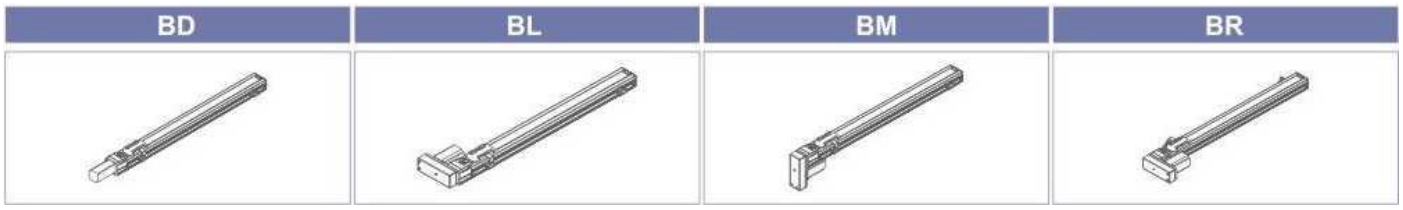
Módulo lineal integrado de husillo de bolas · HTH5

KTH5 · Módulo lineal integrado de husillo de bolas

Lea posicionamiento, carga y velocidad bajo las mismas condiciones de paso e instalación. Para movimiento vertical, incluya requisitos de sujeción y freno en la propuesta del eje.



KTH5 · ilustraciones de montaje del motor

Especificaciones revisadas

Parámetro	Valor	Se aplica a
Momento en voladizo admisible MP	100 Nm	
Momento en voladizo admisible MR	145 Nm	
Momento en voladizo admisible MY	100 Nm	
Carga horizontal del catálogo	15 kg	Paso 10 mm
Carga horizontal del catálogo	30 kg	Paso 5 mm
Carga vertical del catálogo	5 kg	Paso 10 mm
Carga vertical del catálogo	10 kg	Paso 5 mm
Empuje nominal	327 N	Paso 5 mm
Empuje nominal	163 N	Paso 10 mm
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	500 mm/s	Paso 10 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	250 mm/s	Paso 5 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Potencia del motor	100 W	
Repetibilidad	±0.01 mm	
Diámetro exterior del tornillo	012	
Intervalo de carrera	50 mm	
Distancia de desplazamiento	100-800 mm	

Una unidad se imprime solo donde la fuente la indica.

Referencia de ingeniería

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Límites de voladizo, horizontal

Paso/carga impresos	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 5kg	380 mm	260 mm	600 mm
Lerd10 · 10kg	258 mm	186 mm	370 mm
Lerd10 · 15kg	120 mm	80 mm	160 mm
Lerd05 · 10kg	420 mm	270 mm	650 mm
Lerd05 · 20kg	230 mm	170 mm	380 mm
Lerd05 · 30kg	110 mm	60 mm	150 mm

Distancias originales condicionadas por la instalación(mm), separadas de la velocidad y de las configuraciones vendibles. Se conservan blancos/guiones y las posiciones de fila de origen. Sin sustitución de eje vecino ni de modelo.

Límites de voladizo, pared

Paso/carga impresos	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 5kg	600 mm	210 mm	153 mm
Lerd10 · 10kg	370 mm	140 mm	86 mm
Lerd10 · 15kg	250 mm	76 mm	66 mm
Lerd05 · 10kg	550 mm	310 mm	ISO mm
Lerd05 · 20kg	350 mm	132 mm	80 mm
Lerd05 · 30kg	100 mm	76 mm	60 mm

Distancias originales condicionadas por la instalación(mm), separadas de la velocidad y de las configuraciones vendibles. Se conservan blancos/guiones y las posiciones de fila de origen. Sin sustitución de eje vecino ni de modelo.

Los glifos no numéricos de origen ISO/S3/S50 se conservan como literales visibles; los valores numéricos previstos requieren confirmación.

Límites de voladizo, vertical

Paso/carga impresos	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 1kg	680 mm	260 mm	580 mm
Lerd10 · 3kg	458 mm	186 mm	458 mm
Lerd10 · 5kg	220 mm	110 mm	220 mm
Lerd05 · 6kg	380 mm	270 mm	380 mm
Lerd05 · 8kg	258 mm	170 mm	258 mm
Lerd05 · 10kg	100 mm	76 mm	100 mm

Distancias originales condicionadas por la instalación(mm), separadas de la velocidad y de las configuraciones vendibles. Se conservan blancos/guiones y las posiciones de fila de origen. Sin sustitución de eje vecino ni de modelo.

Referencias de pedido, instalación y aplicación

Alcance	Referencia de origen actual
pedido	KTH5-L10-S100-BD-P100W-B. Campos de ejemplo:modelo/paso/carrera/dirección del motor/marca-potencia/freno. BD:directo;BL:izquierda;BR:derecha;BM:inferior. M:Mitsubishi/Y:Yaskawa/P:Panasonic/T:Delta. El ejemplo es una referencia de pedido de origen, no una identidad de producto.
instalación	

Alcance	Referencia de origen actual
aplicación	Corredera compacta de husillo embebida orientada a sala limpia, con patín/asiento integrado, base en U y cubierta. Aplicaciones de origen:FPD, automatización de semiconductores/médica, instrumentos de medición de precisión y equipos de automatización. La limpieza real y la idoneidad del sistema requieren confirmación de aplicación.