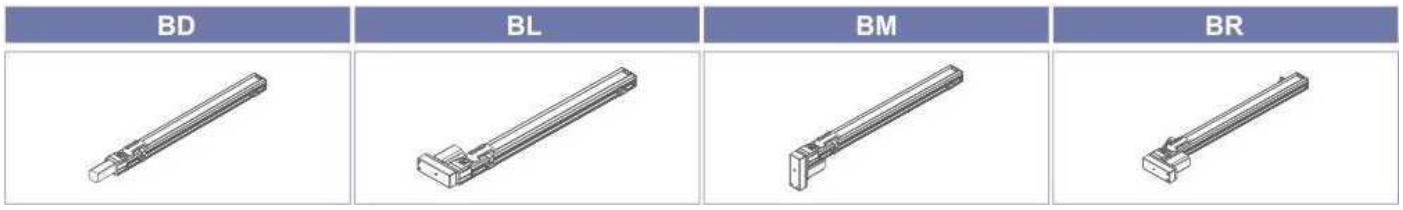
Módulo linear integrado de fuso de esferas · HTH5

KTH5 · Módulo linear integrado de fuso de esferas

Leia posicionamento, carga e velocidade nas mesmas condições de passo e instalação. Para movimento vertical, inclua requisitos de retenção e travão na proposta do eixo.



KTH5 · ilustrações de montagem do motor

Especificações revistas

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Momento de balanço admissível MP	100 Nm	
Momento de balanço admissível MR	145 Nm	
Momento de balanço admissível MY	100 Nm	
Carga horizontal de catálogo	15 kg	Passo 10 mm
Carga horizontal de catálogo	30 kg	Passo 5 mm
Carga vertical de catálogo	5 kg	Passo 10 mm
Carga vertical de catálogo	10 kg	Passo 5 mm
Impulso nominal	327 N	Passo 5 mm
Impulso nominal	163 N	Passo 10 mm
Velocidade de catálogo (consulte a tabela de curso/velocidade)	500 mm/s	Passo 10 mm; Pode ocorrer ressonância acima de 600 mm de curso; use a tabela de curso/velocidade correspondente para a velocidade máxima de funcionamento.
Velocidade de catálogo (consulte a tabela de curso/velocidade)	250 mm/s	Passo 5 mm; Pode ocorrer ressonância acima de 600 mm de curso; use a tabela de curso/velocidade correspondente para a velocidade máxima de funcionamento.
Potência do motor	100 W	
Repetibilidade	±0.01 mm	
Diâmetro externo do parafuso	012	
Intervalo de curso	50 mm	
Distância de deslocamento	100-800 mm	

Uma unidade é impressa apenas onde a origem a indica.

Referência de engenharia

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Limites de balanço, horizontal

Passo/carga impressos	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 5kg	380 mm	260 mm	600 mm
Lerd10 · 10kg	258 mm	186 mm	370 mm
Lerd10 · 15kg	120 mm	80 mm	160 mm
Lerd05 · 10kg	420 mm	270 mm	650 mm
Lerd05 · 20kg	230 mm	170 mm	380 mm
Lerd05 · 30kg	110 mm	60 mm	150 mm

Distâncias originais condicionadas pela instalação(mm), separadas da velocidade e das configurações vendáveis. Conservam-se vazios/travessões e as posições de linha de origem. Sem substituição de eixo vizinho ou de modelo.

Limites de balanço, parede

Passo/carga impressos	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 5kg	600 mm	210 mm	153 mm
Lerd10 · 10kg	370 mm	140 mm	86 mm
Lerd10 · 15kg	250 mm	76 mm	66 mm
Lerd05 · 10kg	550 mm	310 mm	ISO mm
Lerd05 · 20kg	350 mm	132 mm	80 mm
Lerd05 · 30kg	100 mm	76 mm	60 mm

Distâncias originais condicionadas pela instalação(mm), separadas da velocidade e das configurações vendáveis. Conservam-se vazios/travessões e as posições de linha de origem. Sem substituição de eixo vizinho ou de modelo.

Os glifos não numéricos de origem ISO/S3/S50 são retidos como literais visíveis; os valores numéricos pretendidos exigem confirmação.

Limites de balanço, vertical

Passo/carga impressos	0°(mm)	45°(mm)	90°(mm)
Lerd10 · 1kg	680 mm	260 mm	580 mm
Lerd10 · 3kg	458 mm	186 mm	458 mm
Lerd10 · 5kg	220 mm	110 mm	220 mm
Lerd05 · 6kg	380 mm	270 mm	380 mm
Lerd05 · 8kg	258 mm	170 mm	258 mm
Lerd05 · 10kg	100 mm	76 mm	100 mm

Distâncias originais condicionadas pela instalação(mm), separadas da velocidade e das configurações vendáveis. Conservam-se vazios/travessões e as posições de linha de origem. Sem substituição de eixo vizinho ou de modelo.

Referências de encomenda, instalação e aplicação

Âmbito	Referência de origem atual
encomenda	KTH5-L10-S100-BD-P100W-B. Campos de exemplo:modelo/passo/curso/direção do motor/marca-potência/travão. BD:direto;BL:esquerda;BR:direita;BM:inferior. M:Mitsubishi/Y:Yaskawa/P:Panasonic/T:Delta. O exemplo é uma referência de encomenda da origem, não uma identidade de produto.
instalação	

Âmbito	Referência de origem atual
aplicação	Corrediça compacta de fuso embutida orientada a sala limpa, com cursor/assento integrados, base em U e cobertura. Aplicações de origem:FPD, automação de semicondutores/médica, instrumentos de medição de precisão e equipamentos de automação. A limpeza real e a adequação do sistema requerem confirmação de aplicação.