HTMKK · MKK50

MKK50 · HTMKK

Leia posicionamento, carga e velocidade nas mesmas condições de passo e instalação. Para movimento vertical, inclua requisitos de retenção e travão na proposta do eixo.



MKK ilustração da série

Especificações revistas

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Largura do corpo	50 mm	
Carga dinâmica	2136 / 1813 N	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Carga dinâmica	2050 / 1863 N	Passo 6 mm; MKK5006
Passo	2 mm	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Passo	6 mm	Passo 6 mm; MKK5006
Momento de picada MP (A1/A2)	116 / 545 Nm	Passo 6 mm; MKK5006
Momento de picada MP (A1/A2)	116 / 545 Nm	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Momento MR (A1/A2)	116 / 545 Nm	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Momento MR (A1/A2)	116 / 545 Nm	Passo 6 mm; MKK5006
Momento MR (A1/A2)	116 / 545 Nm	Passo 6 mm; MKK5006
Momento MR (A1/A2)	222 / 444 Nm	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Diâmetro externo do parafuso	8 mm	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Diâmetro externo do parafuso	8 mm	Passo 6 mm; MKK5006
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor A	8007 N	Passo 6 mm; MKK5006
Capacidade de carga dinâmica básica do cursor A	8007 N	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Carga estática	3489 / 2910 N	Passo 2 mm; grau de precisão / grau padrão; MKK5002
Carga estática	2913 / 2619 N	Passo 6 mm; MKK5006

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Massa máxima da carga útil	31 kg	
Curso máximo	220	
Altura de secção H	26	
Momento de inércia de secção Ix	9600 mm^4	
Momento de inércia de secção Iy	134000 mm^4	

Uma unidade é impressa apenas onde a origem a indica.

Os desenhos de instalação estão no atlas dimensional separado.

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Referência de engenharia

Velocidade-máxima

Passo(mm)	Comprimento do carril L2(mm)	Precisão P	Geral C
2	150	100 mm/s	100 mm/s
2	200	100 mm/s	100 mm/s
2	250	100 mm/s	100 mm/s
2	300	100 mm/s	100 mm/s
6	150	270 mm/s	270 mm/s
6	200	270 mm/s	270 mm/s
6	250	270 mm/s	270 mm/s
6	300	270 mm/s	270 mm/s

O comprimento do carril L2 é distinto do curso do carro; os valores de origem permanecem ligados ao respectivo comprimento de carril, passo e classe.

Classe de precisão

Comprimento do carril(mm)	Classe	Repetibilidade de posição	Precisão de posição	Paralelismo de percurso	Binário de arranque
150/200/250/300	P	±0.003 mm	0.020 mm	0.010 mm	4 N-cm
150/200/250/300	C	±0.01 mm	- mm	- mm	2 N-cm

A origem rotula explicitamente as unidades de posição mm e o binário de arranque N-cm. Um travessão é retido sem uma capacidade numérica.

Capacidades do fuso de esferas, MKK5002

Parâmetro/classe	Valor de origem atual
Diâmetro nominal do fuso	8 mm
Passo	2 mm
Capacidade dinâmica P do fuso de esferas	2136 N
Capacidade estática P do fuso de esferas	3489 N
Capacidade dinâmica C do fuso de esferas	1813 N
Capacidade estática C do fuso de esferas	2910 N

Capacidades da guia, MKK5002

Tipo de carro	Capacidade dinâmica	Capacidade estática
A	8007 N	12916 N
S	- N	- N

Momentos estáticos admissíveis, MKK5002

Carro	Momento de picada MP	Momento de guinada MY	Momento de rolagem MR
A1	116 N-m	116 N-m	222 N-m
A2	545 N-m	545 N-m	444 N-m
S1	- N-m	- N-m	- N-m
S2	- N-m	- N-m	- N-m

Capacidades do fuso de esferas, MKK5006

Parâmetro/classe	Valor de origem atual
Diâmetro nominal do fuso	8 mm
Passo	6 mm
Capacidade dinâmica P do fuso de esferas	2050 N
Capacidade estática P do fuso de esferas	2913 N
Capacidade dinâmica C do fuso de esferas	1863 N
Capacidade estática C do fuso de esferas	2619 N

Capacidades da guia, MKK5006

Tipo de carro	Capacidade dinâmica	Capacidade estática
A	8007 N	12916 N
S	- N	- N

Momentos estáticos admissíveis, MKK5006

Carro	Momento de picada MP	Momento de guinada MY	Momento de rolagem MR
A1	116 N-m	116 N-m	116 N-m
A2	545 N-m	545 N-m	545 N-m
S1	- N-m	- N-m	- N-m
S2	- N-m	- N-m	- N-m

Notas de aplicação

Referência de aplicação: A origem descreve um módulo linear modular de base de aço que integra fuso de esferas e guia linear para equipamentos de ambiente comum, com suporte de carga em quatro direções e um carril de secção em U.

Referência de instalação: A origem fornece montagem de motor HR/HL direita/esquerda,variantes de carro standard/leve e opções de cobertura/fole. Escolha cotas de montagem para essa variante exata.

Referência de lubrificação da origem: Orientação de massa de origem: repor após 100km de curso para velocidade não superior a 60m/min. Intervalo T=100×1000/(Ve×60)horas, Ve em m/min. Os esquemas de niple de massa de origem distinguem carros simples e duplos.

Referência de origem da vida nominal: Fórmulas de origem:guia L=((ft/fw)*(C/Pn))^3*50km;fuso/rolamento L=((1/fw)*(Ca/Pa,n))^3*10^6rev. Guia ft:A1/S1=1.0,A2/S2=0.81. fw:suave/sem impacto,V<15m/min:1.0-1.5;normal15<V<60:1.5-2.0;impacto/vibração,V>60:2.0-3.5. A vida nominal do módulo de origem toma o menor resultado guia/fuso.

Referência de encomenda do sensor: S0:apenas corpo de fim de curso; S1:SX671; S2:SX674; S3:GX-F12A; S4:GX-F12A-P; sem marca:nenhum.

Diferenças de encomenda e especificação: As listas de encomenda indicam apenas o passo 2mm; as tabelas de velocidade/carga também imprimem o passo 6mm. Conserve ambas as referências de origem até confirmar a disponibilidade de encomenda.

Referência de encomenda: MKK tamanhos50/60/86; MKK50 passo de encomenda2mm,comprimento do corpo150/200/250/300mm; P:precisão/C:geral; A:padrão/S:carro ligeiro; quantidade1/2. E indica maquinagem especial; sem marca indica padrão. C:cobertura de alumínio/B:fole/sem marca:sem cobertura. M:motor acoplado/sem marca:sem motor.