Integriertes Linearmodul KTH8

MTH8 · Integriertes Linearmodul

Positionierung, Last und Geschwindigkeit unter denselben Steigungs- und Einbaubedingungen lesen. Für vertikale Bewegung Halte- und Bremsanforderungen in den Achsvorschlag aufnehmen.



MTH8 Produktabbildung

Auswahlwerte

Kugelgewinde-Steigung (mm)	Maximalgeschwindigkeit (mm/s)	Horizontale Last (kg)	Vertikale Last (kg)	Nennschub (N)
5	250	50	15	683
10	500	30	8	341
20	1000	18	3	174
32	1600	9	-	85

Geprüfte Spezifikationen · 200 W Motor

Kenngröße	Wert
Maximalhub	1050 mm
Motorleistung	200 W
Durchmesser der Kugelgewindespindel	16 mm
Leistungsabgabe (Tabellenbedingung)	200 W
Bestellbeispiel (Referenz)	MTH8-L05-500-BC-F0-20-B-C4
Überhang MP	320 N.m
Überhang MR	630 N.m
Überhang MY	320 N.m
Wiederholgenauigkeit	±0.01 mm · Klasse C
Wiederholgenauigkeit	±0.008 mm · Klasse P
Hubteilung	50 mm
Hubbereich	50-1050 mm

Hub über750mm erfordert niedrigere Geschwindigkeit;
Der Quellenstrich ist keine Null und keine dokumentierte vertikale Tragzahl.
Einbauzeichnungen stehen im separaten Maßatlas.
emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Technische Referenz

Anwendungshinweise

Motor-Einbaureferenz: BC: außen; BL: links; BR: rechts; BM: unten. Nur Bestellreferenz der Quelle.

Bestellreferenz des Sensors: C4:672/674 fotoelektrischer Schalter; E5:nicht mitgeliefert. Es wird keine Zuordnung außen/innen oder Motorrichtung abgeleitet.

Ursprüngliche Genauigkeitscode-Referenz: Haupttabelle C±0.01/P±0.008; Bestellcode L±0.01/P±0.008. Die ursprünglichen Codebuchstaben bleiben erhalten und werden nicht zusammengeführt.