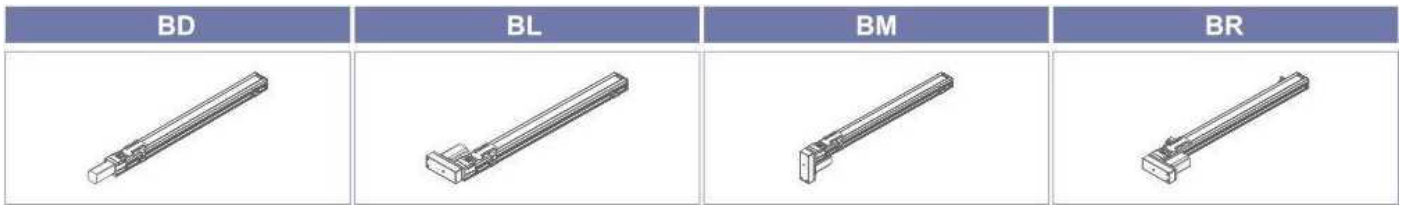
Интегрированный линейный модуль с ШВП · HTH12

KTH12 · Интегрированный линейный модуль с ШВП

Читайте позиционирование, нагрузку и скорость при тех же условиях шага и монтажа. Для вертикального движения включите требования удержания и тормоза в предложение оси.



KTH12 · иллюстрации монтажа двигателя

Проверенные спецификации

Параметр	Значение	Применимо к
Допустимый опрокидывающий момент MP	606 Nm	
Допустимый опрокидывающий момент MR	1168 Nm	
Допустимый опрокидывающий момент MY	606 Nm	
Горизонтальная каталожная нагрузка	30 kg	Шаг 32 mm
Горизонтальная каталожная нагрузка	40 kg	Шаг 20 mm
Горизонтальная каталожная нагрузка	110 kg	Шаг 5 mm
Горизонтальная каталожная нагрузка	88 kg	Шаг 10 mm
Вертикальная каталожная нагрузка	33 kg	Шаг 5 mm
Вертикальная каталожная нагрузка	10 kg	Шаг 20 mm
Вертикальная каталожная нагрузка	11 kg	Шаг 10 mm
Вертикальная каталожная нагрузка	8 kg	Шаг 32 mm
Номинальное усилие	480 N	Шаг 10 mm
Номинальное усилие	200 N	Шаг 32 mm
Номинальное усилие	240 N	Шаг 20 mm
Номинальное усилие	954 N	Шаг 5 mm
Каталожная скорость (см. таблицу хода и скорости)	1600 mm/s	Шаг 32 mm; Выше хода 600 mm возможен резонанс; для максимальной рабочей скорости используйте соответствующую таблицу ход/скорость.
Каталожная скорость (см. таблицу хода и скорости)	1000 mm/s	Шаг 20 mm; Выше хода 600 mm возможен резонанс; для максимальной рабочей скорости используйте соответствующую таблицу ход/скорость.

Параметр	Значение	Применимо к
Каталожная скорость (см. таблицу хода и скорости)	250 mm/s	Шаг 5 mm; Выше хода 600 mm возможен резонанс; для максимальной рабочей скорости используйте соответствующую таблицу ход/скорость.
Каталожная скорость (см. таблицу хода и скорости)	500 mm/s	Шаг 10 mm; Выше хода 600 mm возможен резонанс; для максимальной рабочей скорости используйте соответствующую таблицу ход/скорость.
Мощность двигателя	400 W	
Повторяемость позиционирования	±0.01 mm	
Наружный диаметр винта	016	
Интервал хода	50 mm	
Путь перемещения	100-1250 mm	

Единица измерения печатается только там, где она указана в источнике.

Монтажные чертежи находятся в отдельном размерном атласе.

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Инженерная справка

Пределы вылета, горизонтально

Напечатанные шаг/нагрузка	A(mm)	B(mm)	C(mm)
5 · 60kg	2850 mm	250 mm	340 mm
5 · 80kg	2100 mm	180 mm	250 mm
5 · 110kg	1500 mm	120 mm	170 mm
10 · 30kg	2850 mm	490 mm	600 mm
10 · 50kg	1700 mm	280 mm	350 mm
10 · 88kg	950 mm	140 mm	190 mm
20 · 10kg	3400 mm	1250 mm	1400 mm
20 · 22kg	1650 mm	S50 mm	620 mm
20 · 40kg	900 mm	290 mm	330 mm
32 · 15kg	1100 mm	570 mm	550 mm
32 · 25kg	620 mm	330 mm	320 mm
32 · 30kg	520 mm	270 mm	260 mm

Исходные монтажно обусловленные расстояния(mm), отдельно от скорости и продаваемых конфигураций. Пропуски/тире и позиции исходных строк сохранены. Подстановки соседней оси или модели нет.

Нечисловые исходные глифы ISO/S3/S50 сохранены как видимые литералы; предполагаемые числовые значения требуют подтверждения.

Исходная вертикальная таблица имеет только столбцы A/C; B не задан, это не ноль.

Пределы вылета, сбоку

Напечатанные шаг/нагрузка	A(mm)	B(mm)	C(mm)
5 · 55kg	280 mm	280 mm	3300 mm
5 · 75kg	200 mm	195 mm	2400 mm
5 · 110kg	130 mm	125 mm	1550 mm
10 · 35kg	400 mm	420 mm	2500 mm
10 · 55kg	245 mm	250 mm	1550 mm
10 · 88kg	150 mm	150 mm	950 mm
20 · 12kg	900 mm	1070 mm	3000 mm
20 · 20kg	550 mm	630 mm	1800 mm
20 · 40kg	260 mm	300 mm	900 mm
32 · 15kg	440 mm	570 mm	1050 mm
32 · 30kg	210 mm	270 mm	520 mm
32 ·			

Исходные монтажно обусловленные расстояния(mm), отдельно от скорости и продаваемых конфигураций. Пропуски/тире и позиции исходных строк сохранены. Подстановки соседней оси или модели нет.

Исходная вертикальная таблица имеет только столбцы A/C; B не задан, это не ноль.

Пределы вылета, вертикально

Напечатанные шаг/нагрузка	A(mm)	B(mm)	C(mm)
5 · 15kg	1200 mm		1200 mm
5 · 22kg	820 mm		820 mm

Напечатанные шаг/нагрузка	A(mm)	B(mm)	C(mm)
5 · 33kg	550 mm		550 mm
10 · 10kg	1600 mm		1600 mm
10 · 14kg	1150 mm		1150 mm
10 · 22kg	730 mm		730 mm
20 · 7kg	1800 mm		1800 mm
20 · 10kg	1250 mm		1250 mm
20 ·			
32 · 5kg	1600 mm		1600 mm
32 · 8kg	1000 mm		1000 mm
32 ·			

Исходные монтажно обусловленные расстояния(mm), отдельно от скорости и продаваемых конфигураций. Пропуски/тире и позиции исходных строк сохранены. Подстановки соседней оси или модели нет.

Исходная вертикальная таблица имеет только столбцы A/C; B не задан, это не ноль.

Ссылки по заказу, монтажу и применению

Объём	Текущая ссылка на источник
заказ	KTH12-L10-S100-BD-P400W-B. Поля примера:модель/шаг/ход/направление двигателя/марка-мощность/тормоз. BD:прямо;BL:слева;BR:справа;BM:снизу. M:Mitsubishi/Y:Yaskawa/P:Panasonic/T:Delta. Пример — исходная ссылка для заказа, а не идентификатор изделия.
монтаж	Исходные страницы BD/BR104 и BL/BM105; монтажные таблицы начинаются с 50mm, а основной диапазон хода — с 100mm. Дополнительная строка чертежа не создаёт продаваемую конфигурацию 50mm.
применение	Компактный встраиваемый винтовой стол для чистых помещений со встроенным ползуном/посадочным местом, U-образным основанием и крышкой. Исходные применения:FPD, полупроводниковая/медицинская автоматизация, прецизионные измерительные приборы и оборудование автоматизации. Фактическая чистота и пригодность системы требуют подтверждения для применения.