Интегрированный линейный модуль KTH12

MTH12 · Интегрированный линейный модуль

Читайте позиционирование, нагрузку и скорость при тех же условиях шага и монтажа. Для вертикального движения включите требования удержания и тормоза в предложение оси.



MTH12 Иллюстрация изделия

Значения для подбора

Шаг ШВП (mm)	Максимальная скорость (mm/s)	Горизонтальная нагрузка (kg)	Вертикальная нагрузка (kg)	Номинальная тяга (N)
5	250	110	33	1388
10	500	88	22	694
20	1000	40	10	347
32	1600	30	8	218

Проверенные спецификации · двигатель 400 W

Параметр	Значение
Максимальный ход	1050 mm
Мощность двигателя	400 W
Диаметр шарикового винта	16 mm
Выходная мощность (условие таблицы)	400 W
Пример заказа (ссылка)	MTH12-L05-500-BC-F0-40-B-C4
Вылет MP	606 N.m
Вылет MR	606 N.m
Вылет MY	1168 N.m
Повторяемость позиционирования	±0.01 mm · Класс C
Повторяемость позиционирования	±0.008 mm · Класс P
Шаг хода	50 mm
Диапазон хода	50-1250 mm

Ход свыше 800mm требует меньшей скорости;

Исходное противоречие Main1250mm/ordering1050mm сохраняется.

Монтажные чертежи находятся в отдельном размерном атласе.

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Инженерная справка

Примечания по применению

Ссылка по монтажу двигателя: BC: снаружи; BL: слева; BR: справа; BM: снизу. Только исходная ссылка для заказа.

Заказная ссылка датчика: C4:672/674 фотоэлектрический выключатель; E5:не поставляется. Соответствие снаружи/внутри или направлению двигателя не выводится.

Исходная ссылка кода точности: Главная таблица C±0.01/P±0.008; код заказа L±0.01/P±0.008. Исходные буквы кода сохранены, не объединены.

Исходное противоречие хода: Главная таблица и обзор:50-1250mm; столбец заказа:50-1050mm. Подтвердите противоречивые пределы 1050/1250 для хода свыше 1050; не подменяйте молча ни один источник.