타이밍벨트 리니어 모듈 HTMD22

MD22 · MD 시리즈 타이밍벨트 리니어 모듈

구동단과 캐리지 인터페이스는 모델 도면에서 확인하십시오. 축 검토에 벨트 장력, 유지보수 접근, 위치 결정 요구를 포함하십시오.



MD22 제품 일러스트

선정 값

감속비	최고 속도 (mm/s)	수평 하중 (kg)	수직 하중 (kg)
3	1800	30	25
8	1125	75	45
10	900	95	60
15	600	150	60

검토된 사양

매개변수	값
벨트 리드	180 mm
동기 벨트 폭	60 mm
모터 출력	1000 W
반복 정밀도	±0.05 mm
최대 스트로크	3300 mm
최소 스트로크	100 mm
스트로크 간격	50 mm

설치 도면은 별도의 치수 아틀라스에 있습니다.

emmy@htrobot.com www.htrobot.com