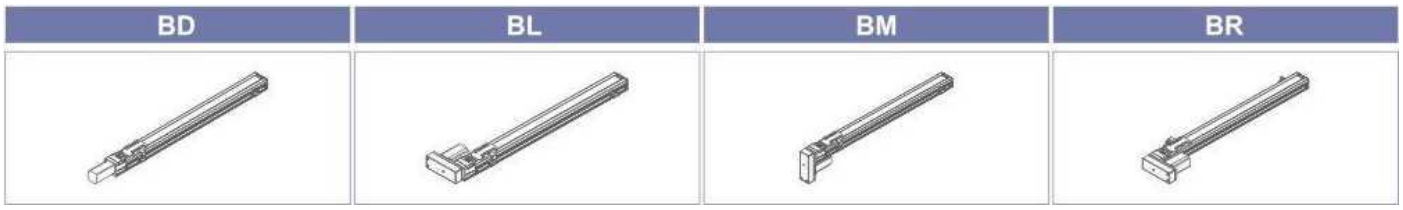
Módulo lineal integrado de husillo de bolas · HTH12

KTH12 · Módulo lineal integrado de husillo de bolas

Lea posicionamiento, carga y velocidad bajo las mismas condiciones de paso e instalación. Para movimiento vertical, incluya requisitos de sujeción y freno en la propuesta del eje.



KTH12 · ilustraciones de montaje del motor

Especificaciones revisadas

Parámetro	Valor	Se aplica a
Momento en voladizo admisible MP	606 Nm	
Momento en voladizo admisible MR	1168 Nm	
Momento en voladizo admisible MY	606 Nm	
Carga horizontal del catálogo	30 kg	Paso 32 mm
Carga horizontal del catálogo	40 kg	Paso 20 mm
Carga horizontal del catálogo	110 kg	Paso 5 mm
Carga horizontal del catálogo	88 kg	Paso 10 mm
Carga vertical del catálogo	33 kg	Paso 5 mm
Carga vertical del catálogo	10 kg	Paso 20 mm
Carga vertical del catálogo	11 kg	Paso 10 mm
Carga vertical del catálogo	8 kg	Paso 32 mm
Empuje nominal	480 N	Paso 10 mm
Empuje nominal	200 N	Paso 32 mm
Empuje nominal	240 N	Paso 20 mm
Empuje nominal	954 N	Paso 5 mm
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	1600 mm/s	Paso 32 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	1000 mm/s	Paso 20 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.

Parámetro	Valor	Se aplica a
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	250 mm/s	Paso 5 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Velocidad de catálogo (consulte la tabla carrera/velocidad)	500 mm/s	Paso 10 mm; Puede aparecer resonancia por encima de 600 mm de carrera; use la tabla de carrera/velocidad correspondiente para la velocidad máxima de funcionamiento.
Potencia del motor	400 W	
Repetibilidad	±0.01 mm	
Diámetro exterior del tornillo	016	
Intervalo de carrera	50 mm	
Distancia de desplazamiento	100-1250 mm	

Una unidad se imprime solo donde la fuente la indica.

Los dibujos de instalación están en el atlas dimensional aparte.

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

Referencia de ingeniería

Límites de voladizo, horizontal

Paso/carga impresos	A(mm)	B(mm)	C(mm)
5 · 60kg	2850 mm	250 mm	340 mm
5 · 80kg	2100 mm	180 mm	250 mm
5 · 110kg	1500 mm	120 mm	170 mm
10 · 30kg	2850 mm	490 mm	600 mm
10 · 50kg	1700 mm	280 mm	350 mm
10 · 88kg	950 mm	140 mm	190 mm
20 · 10kg	3400 mm	1250 mm	1400 mm
20 · 22kg	1650 mm	S50 mm	620 mm
20 · 40kg	900 mm	290 mm	330 mm
32 · 15kg	1100 mm	570 mm	550 mm
32 · 25kg	620 mm	330 mm	320 mm
32 · 30kg	520 mm	270 mm	260 mm

Distancias originales condicionadas por la instalación(mm), separadas de la velocidad y de las configuraciones vendibles. Se conservan blancos/guiones y las posiciones de fila de origen. Sin sustitución de eje vecino ni de modelo.

Los glifos no numéricos de origen ISO/S3/S50 se conservan como literales visibles; los valores numéricos previstos requieren confirmación.

La tabla vertical original tiene solo columnas A/C; B no está especificado, no es cero.

Límites de voladizo, lado

Paso/carga impresos	A(mm)	B(mm)	C(mm)
5 · 55kg	280 mm	280 mm	3300 mm
5 · 75kg	200 mm	195 mm	2400 mm
5 · 110kg	130 mm	125 mm	1550 mm
10 · 35kg	400 mm	420 mm	2500 mm
10 · 55kg	245 mm	250 mm	1550 mm
10 · 88kg	150 mm	150 mm	950 mm
20 · 12kg	900 mm	1070 mm	3000 mm
20 · 20kg	550 mm	630 mm	1800 mm
20 · 40kg	260 mm	300 mm	900 mm
32 · 15kg	440 mm	570 mm	1050 mm
32 · 30kg	210 mm	270 mm	520 mm
32 ·			

Distancias originales condicionadas por la instalación(mm), separadas de la velocidad y de las configuraciones vendibles. Se conservan blancos/guiones y las posiciones de fila de origen. Sin sustitución de eje vecino ni de modelo.

La tabla vertical original tiene solo columnas A/C; B no está especificado, no es cero.

Límites de voladizo, vertical

Paso/carga impresos	A(mm)	B(mm)	C(mm)
5 · 15kg	1200 mm		1200 mm
5 · 22kg	820 mm		820 mm

Paso/carga impresos	A(mm)	B(mm)	C(mm)
5 · 33kg	550 mm		550 mm
10 · 10kg	1600 mm		1600 mm
10 · 14kg	1150 mm		1150 mm
10 · 22kg	730 mm		730 mm
20 · 7kg	1800 mm		1800 mm
20 · 10kg	1250 mm		1250 mm
20 ·			
32 · 5kg	1600 mm		1600 mm
32 · 8kg	1000 mm		1000 mm
32 ·			

Distancias originales condicionadas por la instalación(mm), separadas de la velocidad y de las configuraciones vendibles. Se conservan blancos/guiones y las posiciones de fila de origen. Sin sustitución de eje vecino ni de modelo.

La tabla vertical original tiene solo columnas A/C; B no está especificado, no es cero.

Referencias de pedido, instalación y aplicación

Alcance	Referencia de origen actual
pedido	KTH12-L10-S100-BD-P400W-B. Campos de ejemplo:modelo/paso/carrera/dirección del motor/marca-potencia/freno. BD:directo;BL:izquierda;BR:derecha;BM:inferior. M:Mitsubishi/Y:Yaskawa/P:Panasonic/T:Delta. El ejemplo es una referencia de pedido de origen, no una identidad de producto.
instalación	Página original BD/BR104 y BL/BM105; las tablas de instalación empiezan en 50mm, mientras que el rango principal de recorrido empieza en 100mm. Una fila extra de dibujo no crea una configuración vendible de 50mm.
aplicación	Corredera compacta de husillo embebida orientada a sala limpia, con patín/asiento integrado, base en U y cubierta. Aplicaciones de origen:FPD, automatización de semiconductores/médica, instrumentos de medición de precisión y equipos de automatización. La limpieza real y la idoneidad del sistema requieren confirmación de aplicación.