HTROBOT

Módulo linear integrado de fuso de esferas

Guia de seleção em português

Componentes de movimento linear e automação multi-eixo, com apoio prático a partir de Tianjin.

Com sede em Tianjin, a HTROBOT trabalha com os clientes em movimento linear industrial e automação multi-eixo. A nossa gama reúne módulos lineares, guias, fusos de esferas, atuadores e mesas XYZ.

Modelos: KTH5; KTH8; KTH12

Ligamos o fornecimento de componentes a discussões de aplicação para equipamentos de posicionamento, transferência e multieixo.

Módulo linear integrado de fuso de esferas · HTH5

KTH5 · Módulo linear integrado de fuso de esferas

Leia posicionamento, carga e velocidade nas mesmas condições de passo e instalação. Para movimento vertical, inclua requisitos de retenção e travão na proposta do eixo.

BD	BL	BM	BR
			

KTH5 · ilustrações de montagem do motor

Especificações revistas

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Momento de balanço admissível MP	100 Nm	
Momento de balanço admissível MR	145 Nm	
Momento de balanço admissível MY	100 Nm	
Carga horizontal de catálogo	15 kg	Passo 10 mm
Carga horizontal de catálogo	30 kg	Passo 5 mm
Carga vertical de catálogo	5 kg	Passo 10 mm
Carga vertical de catálogo	10 kg	Passo 5 mm
Impulso nominal	327 N	Passo 5 mm
Impulso nominal	163 N	Passo 10 mm
Velocidade de catálogo (consulte a tabela de curso/velocidade)	500 mm/s	Passo 10 mm; Pode ocorrer ressonância acima de 600 mm de curso; use a tabela de curso/velocidade correspondente para a velocidade máxima de funcionamento.

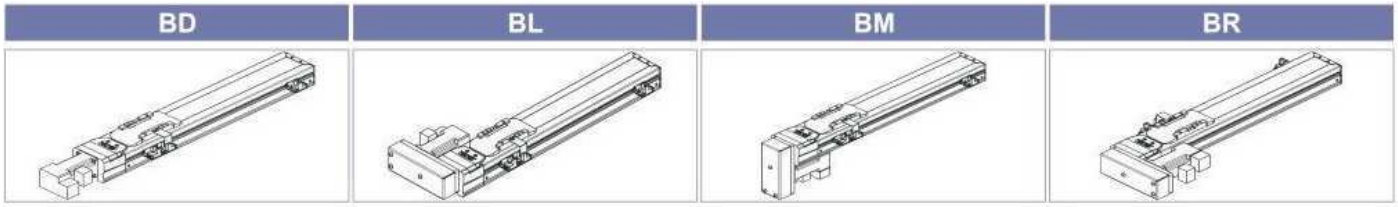
Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Velocidade de catálogo (consulte a tabela de curso/velocidade)	250 mm/s	Passo 5 mm; Pode ocorrer ressonância acima de 600 mm de curso; use a tabela de curso/velocidade correspondente para a velocidade máxima de funcionamento.
Potência do motor	100 W	
Repetibilidade	±0.01 mm	
Diâmetro externo do parafuso	012	
Intervalo de curso	50 mm	
Distância de deslocamento	100-800 mm	

Uma unidade é impressa apenas onde a origem a indica.

Módulo linear integrado de fuso de esferas · HTH8

KTH8 · Módulo linear integrado de fuso de esferas

Leia posicionamento, carga e velocidade nas mesmas condições de passo e instalação. Para movimento vertical, inclua requisitos de retenção e travão na proposta do eixo.



KTH8 · ilustrações de montagem do motor

Especificações revistas

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Momento de balanço admissível MP	320 Nm	
Momento de balanço admissível MR	630 Nm	
Momento de balanço admissível MY	320 Nm	
Carga horizontal de catálogo	50 kg	Passo 5 mm
Carga horizontal de catálogo	30 kg	Passo 10 mm
Carga horizontal de catálogo	15 kg	Passo 20 mm
Carga vertical de catálogo	15 kg	Passo 5 mm
Carga vertical de catálogo	6 kg	Passo 20 mm
Carga vertical de catálogo	8 kg	Passo 10 mm
Impulso nominal	340 N	Passo 10 mm
Impulso nominal	176 N	Passo 20 mm

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Impulso nominal	685 N	Passo 5 mm
Velocidade de catálogo (consulte a tabela de curso/velocidade)	1000 mm/s	Passo 20 mm; Pode ocorrer ressonância acima de 600 mm de curso; use a tabela de curso/velocidade correspondente para a velocidade máxima de funcionamento.
Velocidade de catálogo (consulte a tabela de curso/velocidade)	500 mm/s	Passo 10 mm; Pode ocorrer ressonância acima de 600 mm de curso; use a tabela de curso/velocidade correspondente para a velocidade máxima de funcionamento.
Velocidade de catálogo (consulte a tabela de curso/velocidade)	250 mm/s	Passo 5 mm; Pode ocorrer ressonância acima de 600 mm de curso; use a tabela de curso/velocidade correspondente para a velocidade máxima de funcionamento.
Potência do motor	200 W	
Repetibilidade	±0.01 mm	
Diâmetro externo do parafuso	016	
Intervalo de curso	50 mm	
Distância de deslocamento	100-1050 mm	

Uma unidade é impressa apenas onde a origem a indica.

Módulo linear integrado de fuso de esferas · HTH12

KTH12 · Módulo linear integrado de fuso de esferas

Leia posicionamento, carga e velocidade nas mesmas condições de passo e instalação. Para movimento vertical, inclua requisitos de retenção e travão na proposta do eixo.

BD	BL	BM	BR
			

KTH12 · ilustrações de montagem do motor

Especificações revistas

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Momento de balanço admissível MP	606 Nm	
Momento de balanço admissível MR	1168 Nm	

Parâmetro	Valor	Aplica-se a
Momento de balanço admissível MY	606 Nm	
Carga horizontal de catálogo	30 kg	Passo 32 mm
Carga horizontal de catálogo	40 kg	Passo 20 mm
Carga horizontal de catálogo	110 kg	Passo 5 mm
Carga horizontal de catálogo	88 kg	Passo 10 mm
Carga vertical de catálogo	33 kg	Passo 5 mm
Carga vertical de catálogo	10 kg	Passo 20 mm
Carga vertical de catálogo	11 kg	Passo 10 mm
Carga vertical de catálogo	8 kg	Passo 32 mm
Impulso nominal	480 N	Passo 10 mm
Impulso nominal	200 N	Passo 32 mm
Impulso nominal	240 N	Passo 20 mm
Impulso nominal	954 N	Passo 5 mm
Velocidade de catálogo (consulte a tabela de curso/velocidade)	1600 mm/s	Passo 32 mm; Pode ocorrer ressonância acima de 600 mm de curso; use a tabela de curso/velocidade correspondente para a velocidade máxima de funcionamento.
Velocidade de catálogo (consulte a tabela de curso/velocidade)	1000 mm/s	Passo 20 mm; Pode ocorrer ressonância acima de 600 mm de curso; use a tabela de curso/velocidade correspondente para a velocidade máxima de funcionamento.
Velocidade de catálogo (consulte a tabela de curso/velocidade)	250 mm/s	Passo 5 mm; Pode ocorrer ressonância acima de 600 mm de curso; use a tabela de curso/velocidade correspondente para a velocidade máxima de funcionamento.
Velocidade de catálogo (consulte a tabela de curso/velocidade)	500 mm/s	Passo 10 mm; Pode ocorrer ressonância acima de 600 mm de curso; use a tabela de curso/velocidade correspondente para a velocidade máxima de funcionamento.
Potência do motor	400 W	
Repetibilidade	±0.01 mm	
Diâmetro externo do parafuso	016	
Intervalo de curso	50 mm	
Distância de deslocamento	100-1250 mm	

Uma unidade é impressa apenas onde a origem a indica.

Contacto

Comece por um produto ou uma aplicação. Use o rascunho de inquérito para recolher o que está a considerar, ou contacte-nos diretamente com os seus requisitos.

emmy@htrobot.com
www.htrobot.com
Tianjin, China (sede)