CL135 ラック&ピニオンステージ

CL135 · CL ラック&ピニオンステージシリーズ

ギアとラックは要件に合わせた異なる仕様· 品質オプションで用意されます。



CL135 製品イラスト

選定値

減速比	最高速度 (mm/s)	水平荷重 (kg)	垂直荷重 (kg)	定格推力 (N)
20:1	312	80	20	635
10:1	625	65	15	310
7:1	892	60	12	210
5:1	1250	35	5	155

確認済み仕様 · 400W/750W モータ

パラメータ	値
許容オーバーハングモーメント MP	552 Nm
許容オーバーハングモーメント MR	485 Nm
許容オーバーハングモーメント MY	551 Nm
歯車リード	125 mm
モーター出力	400W/750W
定格トルク	0.64 Nm
ストローク間隔	100 mm
移動距離	100-3500 mm
本体幅	135 mm
発注例（参照）	CL135-L125-S3500-I5-P750W-B
繰返し位置決め精度	±0.04″ mm

取付図は別冊の寸法アトラスにあります。

emmy@htrobot.com www.htrobot.com

技術参照

オーバーハング限界、水平

印刷比/ 荷重条件	0°（mm）	45°（mm）	90°（mm）
減速比 5:1 · 10kg	820 mm	870 mm	1830 mm
減速比 5:1 · 20kg	450 mm	480 mm	1050 mm
減速比 5:1 · 35kg	250 mm	310 mm	650 mm
減速比 6:1 · 30kg	360 mm	470 mm	1100 mm
減速比 6:1 · 50kg	232 mm	315 mm	815 mm
減速比 6:1 · 65kg	159 mm	222 mm	705 mm
減速比 10:1 · 40kg	331 mm	459 mm	1027 mm
減速比 10:1 · 55kg	215 mm	299 mm	797 mm
減速比 10:1 · 70kg	154 mm	219 mm	680 mm
減速比 20:1 · 60kg	185 mm	329 mm	1625 mm
減速比 20:1 · 70kg	154 mm	262 mm	1385 mm
減速比 20:1 · 85kg	134 mm	219 mm	1220 mm

元の距離参照(mm)。代替速度、販売構成、角度運転定格は推定しません。空白セルはゼロではありません。
距離表は6:1を印刷し、主速度表は7:1を印刷します。条件は統合しません。

オーバーハング限界、壁面

印刷比/ 荷重条件	0°（mm）	45°（mm）	90°（mm）
減速比 空白 · 10kg	935 mm	499 mm	550 mm
減速比 空白 · 20kg	526 mm	288 mm	290 mm
比空白 · 荷重空白	305 mm	130 mm	125 mm
比空白 · 荷重空白	1030 mm	340 mm	272 mm
比空白 · 荷重空白	659 mm	160 mm	119 mm
比空白 · 荷重空白	398 mm	40 mm	29 mm
減速比 10:1 · 40kg	525 mm	166 mm	86 mm
減速比 10:1 · 55kg	385 mm	92 mm	13 mm
減速比 10:1 · 70kg	121 mm	6 mm	0 mm
減速比 20:1 · 60kg	725 mm	61 mm	40 mm
減速比 20:1 · 70kg	349 mm	11 mm	7 mm
減速比 20:1 · 80kg	0 mm	0 mm	0 mm

元の距離参照(mm)。代替速度、販売構成、角度運転定格は推定しません。空白セルはゼロではありません。
最初の六つの壁行では比ラベルが空白です。row3 および rows4-6 も荷重ラベルが空白です。水平表からラベルはコピーしません。

オーバーハング限界、垂直

印刷比/ 荷重条件	0°（mm）	45°（mm）	90°（mm）
減速比 5:1 · 4kg	609 mm		1423 mm
減速比 5:1 · 6kg	470 mm		952 mm
減速比 5:1 · 8kg	350 mm		713 mm
減速比 6:1 · 10kg	400 mm		1121 mm

印刷比/ 荷重条件	0°（mm）	45°（mm）	90°（mm）
減速比 6:1 · 13kg	270 mm		705 mm
減速比 6:1 · 15kg	201 mm		529 mm
減速比 10:1 · 15kg	149 mm		431 mm
減速比 10:1 · 18kg	115 mm		349 mm
減速比 10:1 · 20kg	95 mm		273 mm
減速比 20:1 · 20kg	166 mm		393 mm
減速比 20:1 · 22kg	127 mm		310 mm
減速比 20:1 · 25kg	73 mm		263 mm

元の距離参照(mm)。代替速度、販売構成、角度運転定格は推定しません。空白セルはゼロではありません。

45° 列は空白。Distance-table6:1 は main7:1 と異なります。

用途上の注意

モータ取付参照: BD:モータ直結位置；BL:モータ外側左；BR:モータ外側右；BM:モータ外側下。ソースの発注/ 取付参照であり、掲載構成ではありません。

使用条件: ストロークが600mmを超えると共振の可能性。オーバーハング表は mm で印刷され、mm/s ではありません。

許容オーバーハング参照: 0° /45° /90° 見出しはオーバーハング/ 使用参照であり、モータ取付方向や代替速度定格ではありません。